



(12)

CERERE DE BREVET DE INVENTIE

(21) Nr. cerere: **a 2017 01023**

(22) Data de depozit: **05/12/2017**

(41) Data publicării cererii:
28/06/2019 BOPI nr. **6/2019**

(71) Solicitant:
• INSTITUTUL NAȚIONAL DE
CERCETARE-DEZvoltare PENTRU
GEOLOGIE ȘI GEOECOLOGIE MARINĂ
GeoEcoMar, STR.DIMITRIE ONCIUL
NR.23-25, SECTOR 2, BUCUREȘTI, B, RO

(72) Inventatorii:
• JURCA IOAN, ALEEA ISTRU NR.2 B, BL.A
14 C, SC.6, ET.3, AP.86, SECTOR 6,
BUCUREȘTI, B, RO

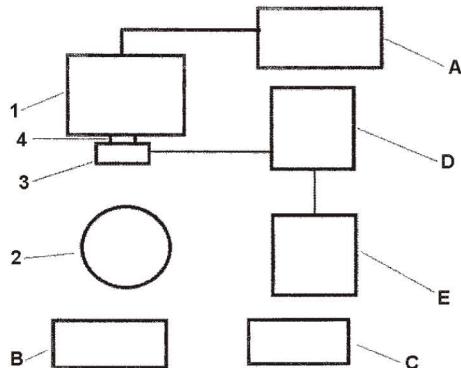
(54) GRAVIMETRU

(57) Rezumat:

Invenția se referă la un gravimetru care măsoară variația mărimii accelerării gravitaționale asociată globului terestru, cu aplicații în geofizică. Gravimetru conform inventiei are în componență sa un sistem (A) electronic, care realizează levitația electromagnetică a unui corp (2) de masă m și care conține un electromagnet (1), un senzor (3) magnetic cu efect Hall, un circuit (D) electronic de măsurare a duratei impulsurilor de comandă a curentului mediu prin electromagnet (1), un sistem (B) de termostatare, un sistem (C) de ecranare magnetică multistrat și un bloc (E) electronic de înregistrare a datelor, evaluarea accelerării gravitaționale fiind realizată prin măsurarea duratei impulsurilor din circuitul electronic (D) care asigură levitația electromagnetică a corpului (2) de masă m.

Revendicări: 2

Figuri: 1



Cu începere de la data publicării cererii de brevet, cererea asigură, în mod provizoriu, solicitantului, protecția conferită potrivit dispozițiilor art.32 din Legea nr.64/1991, cu excepția cazurilor în care cererea de brevet de inventie a fost respinsă, retrasă sau considerată ca fiind retrasă. Întinderea protecției conferite de cererea de brevet de inventie este determinată de revendicările conținute în cererea publicată în conformitate cu art.23 alin.(1) - (3).



GRAVIMETRU

27

OFICIAL DE STAT PENTRU INVENȚII ȘI MĂRCI
Cerere de brevet de invenție
Nr. a 2017/0123
Data depozit 05-12-2017

Invenția se referă la un gravimetru, care măsoară variația mărimii accelerării gravitaționale \mathbf{g} asociată globului terestru, cu aplicație în geofizică.

Sunt cunoscute astfel de aparate care folosesc deplasarea pe verticală a unui corp de masă \mathbf{m} pentru a măsura variația mărimii accelerării gravitaționale \mathbf{g} .

Gravimetrele sunt folosite în multe domenii. În geologie și geofizică gravimetrele sunt utilizate pentru măsurarea variației, în timp și spațiu, a accelerării gravitaționale \mathbf{g} în vederea descoperirii unor zăcăminte utile sau pentru studiul mareelor terestre.

Un gravimetru clasic are în componență său un sistem elastic format dintr-un resort care susține un corp de masă \mathbf{m} . Deoarece greutatea corpului de masă \mathbf{m} este $\mathbf{G=mg}$, orice variație a accelerării gravitaționale \mathbf{g} modifică greutatea \mathbf{G} a corpului de masă \mathbf{m} , care conduce la o variație a deformării resortului și în final la o deplasare pe verticală a poziției corpului de masă \mathbf{m} . Această deplasare pe verticală, a poziției corpului de masă \mathbf{m} este o expresie a modificării greutății corpului datorată variației accelerării gravitaționale \mathbf{g} . Deplasarea se poate evalua prin mijloace optice sau electrice. La aparatele care utilizează mijloace optice, este folosit un gen de microscop pentru a crește rezoluția în măsurarea deplasării corpului, iar la sistemele electrice se face o conversie a deplasării mecanice în tensiune electrică care este înregistrată de un sistem de achiziție de date.

Sistemul elastic clasic, presupune fie un resort, fie o balanță de torsiune. Aceste sisteme elastice sunt realizate dintr-un material metalic sau din cuart care se deformează sub acțiunea unei forțe exterioare. Acest resort susține corpul de masă \mathbf{m} și se deformează sub acțiunea greutății \mathbf{G} a corpului. Orice modificare a greutății \mathbf{G} se reflectă în variația deformării sistemului elastic. Precauțiile care se au în vedere, sunt cele legate de reducerea perturbațiilor cauzate de modificarea temperaturii și presiunii din mediul ambiant, prin termostatizarea și vidarea incintei unde se găsește sistemul elastic.

Pe lângă gravimetrele diferențiale care urmăresc variația accelerării gravitaționale \mathbf{g} mai există și gravimetrele absolute care măsoară valoarea lui \mathbf{g} prin mai multe metode, una dintre ele fiind aceea de a calcula cu precizie timpul necesar și spațiul dintre două repere în cazul căderii libere a unui corp. Durata de timp se

măsoară cu ceasuri atomice iar spațiul prin metode interferometrice cu laser. Evitarea frecării cu aerul este asigurată prin realizarea unui vid înaintat în incinta unde are loc căderea liberă a corpului de masă m . Având cele două valori, una pentru durata de timp t și o altă pentru spațiul parcurs s , se trece la un calcul statistic a lui g pentru un număr de operații repetitive, pentru a afla o valoare medie a accelerării gravitaționale $g=2s/t^2$.

În ultimul timp au apărut gravimetre diferențiale cu supraconductori. La aceste aparate, suspendarea corpului de masă m nu se mai face prin sisteme elastice (resort sau balanță de torsion), ci cu ajutorul unui câmp magnetic prin utilizarea efectului Meissner. Aceasta, constă în expulzarea liniilor de câmp magnetic dintr-un corp realizat din material special care devine supraconductor (adică nu mai prezintă rezistență electrică), prin răcirea sub temperatură critică în prezența unui câmp magnetic. În final apare o respingere între corpul adus în starea de supraconductor și magnetul care produce câmpul magnetic în care se găsește acest corp. În felul acesta se obține, din cauza forței de respingere, o menținere în suspensie sau în levitație magnetică a corpului adus în stare de supraconductor. În practică, la aceste gravimetre cu supraconductori corpul de masă m este o sferă din niobiu iar răcirea sub pragul critic se realizează prin imersare în heliu lichid. Câmpul magnetic asociat este produs de un set de bobine parcuse de curenti electrici controlați de un circuit electronic. Pentru a evita perturăriile legate de variațiile temperaturii ambiante, a presiunii atmosferice și a câmpului magnetic terestru, întregul ansamblu este introdus într-o incintă de cuart care este termostatizată, vidată și ecranată cu materiale feromagnetice de tipul permaloy.

Orice deplasare a corpului de masă m , aflat în starea de levitație magnetică, datorată variației greutății sale G prin modificarea accelerării gravitaționale g ($G=mg$), este sesizată de către un traductor capacativ diferențial care este plasat în jurul corpului și transformată în tensiune electrică. Această tensiune electrică este amplificată și convertită într-un curent electric care este preluat de o bobină de reacție, aflată tot în jurul corpului de masă m , care modifică intensitatea câmpului magnetic în care se găsește acest corp, astfel încât acesta să revină la poziția inițială, de echilibru. Măsurând valoarea curentului din circuitul de reacție, necesar pentru a reduce corpul în poziția inițială, avem o evaluare a mărimii variației accelerării gravitaționale g .

Dezavantajele gravimetrelor clasice cu sisteme elastice realizate cu un resort metalic au o sensibilitate mai scăzută, au o derivă termică mare și prezintă o modificare

în timp a performanțelor datorită fenomenului de îmbătrânire a materialului folosit la construcția resortului.

Gravimetrele moderne cu supraconductori, care deși prezintă o sensibilitate extrem de mare, au dezavantajul că folosesc materiale supraconductoare speciale care sunt scumpe și de asemenea presupun utilizarea unor instalații de răcire pentru heliul lichid.

Problema care o rezolvă invenția revendicată, constă în realizarea unui gravimetru prin utilizarea fenomenului de levitație electromagnetică.

Gravimetru, conform invenției, înălțură dezavantajele arătate mai înainte prin aceea că a fost folosită levitația electromagnetică, în locul suspensiei magnetice a corpului de masă m prin efect Meissner, care presupune materiale supraconductoare și instalație de răcire cu heliu lichid.

Un alt obiectiv al gravimetrului conform invenției revendicate constă în aceea că evaluarea variației accelerării gravitaționale g se realizează prin măsurarea duratei impulsurilor din circuitul electric care asigură levitația electromagnetică a corpului de masă m .

Avantajele gravimetrului, conform invenției, sunt:

- simplitate constructivă;
- performanțe apreciabile la un cost scăzut;
- eliminarea instalației de răcire cu heliu lichid;
- nu necesită folosirea unor materiale speciale supraconductoare;

Se dă, în continuare un exemplu de realizare a invenției în legătură cu figura 1, care reprezintă, schema electrică de principiu a gravimetrului.

Gravimetru, conform invenției, cuprinde:

- electromagnet 1;
- corpul magnetic de masă m 2;
- senzor magnetic cu efect Hall 3;
- miezul feromagnetic al electromagnetului 4;

- Sistemul electronic A care realizează levitația electromagnetică a corpului de masa **m**;
- Circuitul de termostatizare B;
- Sistem de ecranare magnetică C;
- Circuitul electronic de măsurare a duratei impulsurilor D de comandă a curentului mediu din electromagnet ;
- Blocul electronic de achiziție de date E pentru înregistrarea digitală a variației accelerării gravitaționale.

Sistemul electronic care realizează levitația electromagnetică a corpului de masa **m** este compus din următoarele părți:

Electromagnetul 1 care asigură forța magnetică de atracție a corpului de masă **m** care se opune forței gravitaționale. Corpul 2, de masă **m**, este un magnet cu neodim, de formă sferică cu un diametru de 13mm, a carui greutate **G** este variabilă în funcție de valoarea accelerării gravitaționale **g**. Circuitul electronic de reglare automată, care asigură menținerea corpului de masă **m** la o distanță constantă în raport cu electromagnetul 1.

Sistemul de termostatizare B asigură mențierea cu precizie a unei temperaturi constante în interiorul incintei interioare a gravimetruului. Prin acest sistem de termostatizare se asigură o stabilitate ridicată a rezultatelor măsurătorilor în raport cu variația temperaturii din mediul ambiant.

Pentru a se asigura o imunitate a funcționării gravimetruului în raport cu variația câmpului magnetic ambient s-a prevăzut un sistem de ecranare magnetică C multistrat, realizat din material feromagnetic cu permeabilitate magnetică ridicată (permaloy).

Sistemul de levitație magnetică care cuprinde electromagnetul 1 este prevăzut cu un senzor cu efect Hall 3. Acest senzor magnetic se află fixat pe capătul din partea de jos a miezului feromagnetic 4 al electromagnetului 1.

Corpul magnetic 2 de masa **m** este menținut în levitație prin următorul mecanism. Poziția corpului de masa **m** este monitorizată de către senzorul magnetic cu efect Hall 3. Tensiunea electrică furnizată de către acest senzor este funcție de distanță pâna la corpul magnetic 2 și mărimea inducției magnetice asociate

acestuia. Tensiunea de ieșire a senzorului magnetic este preluată de un circuit comparator aflat în componența sistemului electronic care realizează levitația magnetică a corpului de masa **m**. Acest circuit comparator are fixată o tensiune de referință de precizie la una dintre intrările sale. Tensiunea furnizată de senzorul magnetic cu efect Hall este comparată cu acest nivel de referință.

Orice tendință de variație a greutății **G** a corpului de masa **m**, datorată variației accelerării gravitaționale, face ca să se schimbe raportul între forța magnetică de atracție a electromagnetului și forța gravitațională.

Astfel, dacă are loc o creștere a valorii lui **g** se manifestă prin creșterea greutății **G** și în final este determinată o deplasare spre în jos a corpului de masa **m**. Pentru a menține acest corp la o distanță constantă față de electromagnet, se culege tensiunea de eroare de la ieșirea comparatorului, reprezentată de diferența dintre tensiunea de referință și tensiunea furnizată de senzorul magnetic cu effect Hall, și se trimite la un circuit regulator de tip PD (proporțional - diferențial) care asigură prelucrarea semnalului de eroare. Componenta P (proportional) determină amplificarea semnalului de eroare care în final stabilește sensibilitatea sistemului automat de reglare. Componenta D asigură o operațiune de diferențiere a semnalui de eroare care în final determină viteza de răspuns a sistemului de reglare. După ce semnalul de eroare este prelucrat în circuitul regulator de tip PD, este trimis într-un circuit controler de tip modulație în durată a impulsurilor MDI. Acest circuit produce niște impulsuri a căror durată este proporțională cu tensiunea de comandă preluată de la ieșirea regulatorului de tip PD. Impulsurile de la ieșirea circuitului MDI comandă, prin intermediul unui tranzistor de putere de tip MOSFET, intensitatea medie a curentului prin bobina electromagnetului 1. Forța magnetică de atracție produsă de electromagnetul 1 este funcție de lățimea impulsurilor furnizate de către circuitul MDI.

Prin alegerea corespunzătoare a polarității semnalului de la ieșirea senzorului magnetic cu efect Hall și a modului de conectare a bornelor bobinei electromagnetului 1 se asigură o reacție negativă a buclei de reglare, în sensul anularii semnalului de eroare. În final, prin acțiunea acestei bule de reacție negative se asigură readucerea corpului magnetic de masa **m** la poziția inițială, în raport cu electromagnetul 1. La o nouă variație, a accelerării gravitaționale se va modifica din nou tensiunea de eroare, care în final va modifica prin durata impulsurilor de comandă, forța magnetică de

atracție a electromagnetului 1, astfel ca distanța dintre corpul 2 de masa m și electromagnetul 1 să fie menținută constantă.

Concluzia este că, variația accelerării gravitaționale g , o regăsim în variația duratei impulsurilor de comandă a curentului prin bobina electromagnetului 1. Aceste impulsuri sunt conduse la intrarea unui bloc electronic D de măsurare a duratei acestora. În acest bloc de măsurare se află un oscilator pilot cu cristal de cuarț de frecvență înaltă. Rezoluția de măsurare a variației duratei impulsurilor, care este o expresie a mărimii variației accelerării gravitaționale g , este determinată de frecvența acestui oscilator pilot cu cristal de cuarț.

De asemenea, pentru a asigura acuratețea măsurătorilor, acest oscilator pilot se impune a fi termostatizat. Ieșirea digitală a blocului de măsurare a duratei impulsurilor D, este preluată de un bloc electronic de achiziție de date E.

Acest gravimetru are marele avantaj că având o suspensie electromagnetică a corpului de masa m , elimină sistemul elastic clasic cu resort, care avea o sensibilitate mai scăzută și prezenta o derivă termică mare, precum și o modificare în timp a performanțelor datorită fenomenului de îmbătrânire a materialului folosit la construcția resortului. Deși are o sensibilitate mai mică decât gravimetru cu supraconductori, are avantajul că elimină utilizarea unor materiale speciale supraconductoare, precum și instalația de răcire cu heliu lichid, acest lucru conducând la un cost mai scăzut. Sensibilitatea obținută cu acest tip de gravimetru cu levitație electromagnetică este suficientă pentru a putea fi utilizat cu succes în lucrări geofizice curente, de măsurare a variației accelerării gravitaționale g .

REVENDICARI

1. Gravimetru realizând o măsurare a variației accelerării gravitaționale g , care are în componență său un sistem electronic (A) ce realizează levitația electromagnetică a corpului de masă m , care conține un electromagnet (1), un senzor magnetic cu efect Hall (3), un circuit electronic de măsurare a duratei (D) impulsurilor de comandă a curentului mediu prin electromagnetul (1), un sistem de termostatizare (B) și sistem de ecranare magnetică (C) multistrat și un bloc electronic de înregistrare a datelor (E), **caracterizat prin aceea că** a fost folosită levitația electromagnetică, în locul suspensiei magnetice a corpului de masă m prin efect Meissner, care presupune materiale supraconductoare și instalație de răcire cu heliu lichid.

2. Gravimetru conform revendicării 1, **caracterizat prin aceea că** evaluarea variației accelerării gravitaționale g se realizează prin măsurarea duratei impulsurilor din circuitul electric care asigură levitația electromagnetică a corpului de masă m .

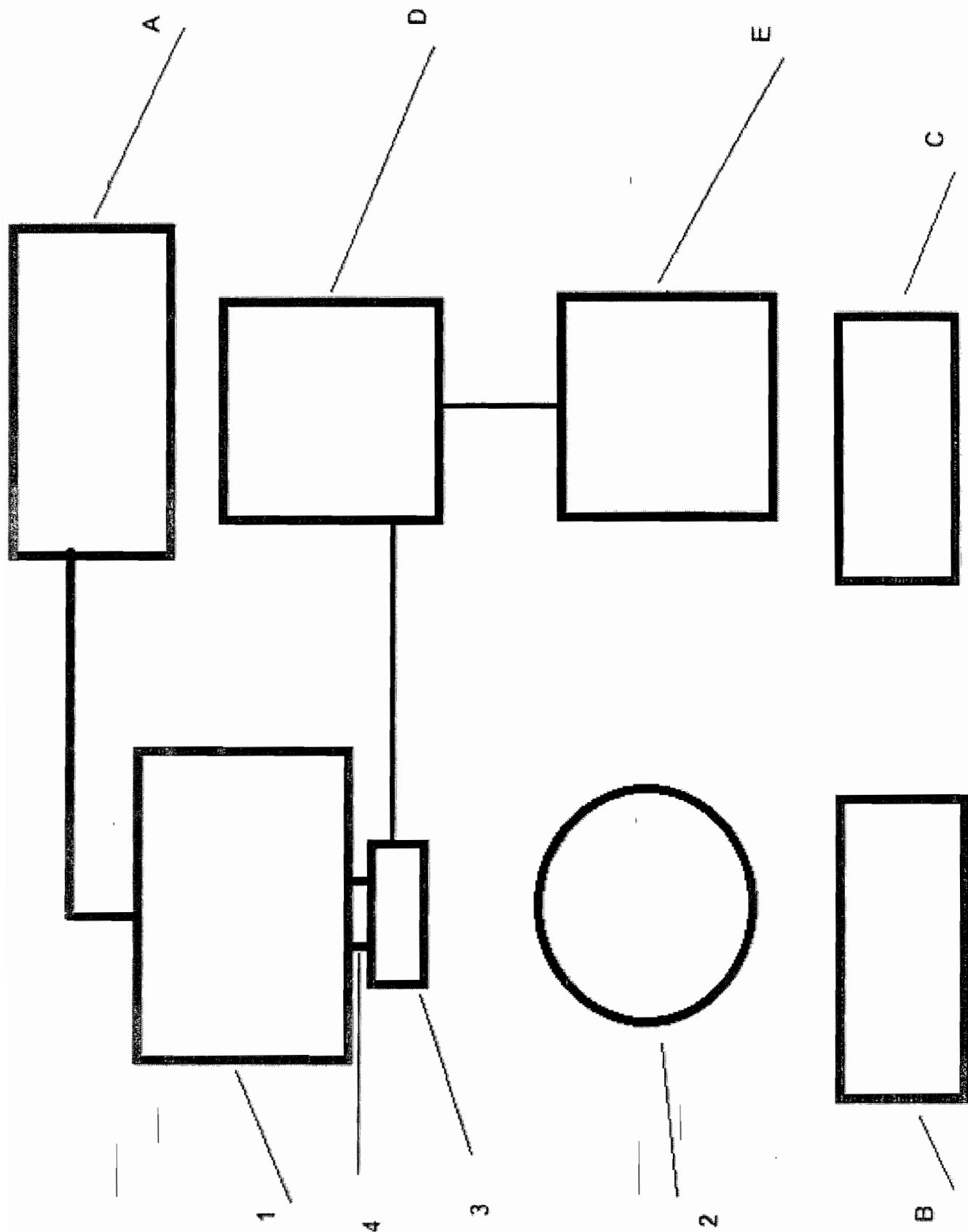


FIG 1