



(11) RO 132947 A0

(51) Int.Cl.

G07C 5/08 (2006.01),

G06F 15/16 (2006.01),

G06F 13/38 (2006.01),

H04L 29/02 (2006.01)

(12)

CERERE DE BREVET DE INVENTIE

(21) Nr. cerere: a 2018 00362

(22) Data de depozit: 23/05/2018

(41) Data publicării cererii:
29/11/2018 BOPI nr. 11/2018

(71) Solicitant:
• GODRIVE S.R.L.,
STR.TUDOR VLAD/MIRESCU 22,
CLĂDIREA GREEN GATE, BIROUL 532,
534, 550, ET.5, SECTOR 5, BUCUREŞTI, B,
RO

(72) Inventorii:
• RUSU NICOLAE DANIEL,
STR. SAVINEŞTI NR. 5, BL. C, ET. 2,
AP. 12, SECTOR 4, BUCUREŞTI, B, RO

(74) Mandatar:
ALACARTE IP S.R.L., ALEEA FETEŞTI
NR.11, BL.F1, SC.C, AP.26, SECTOR 3,
BUCUREŞTI

(54) CUTIE NEAGRĂ ÎN CLOUD PENTRU AUTOMOBILE (SISTEM DE MONITORIZARE, EVALUARE ȘI ÎNREGISTRARE ÎN TIMP REAL ÎNTR-UN MEDIU DE TIP CLOUD-COMPUTING A FUNCȚIONĂRII UNUI AUTOMOBIL)

(57) Rezumat:

Invenția se referă la un sistem pentru monitorizarea, evaluarea și înregistrarea în timp real, într-un mediu de tip cloud-computing, a funcționării unui automobil, prin tehnologii de tipul Internetului Lucrurilor. Sistemul conform inventiei cuprinde un subsistem (C1) de comunicație și procesare, un subsistem (C2) de tip cloud și un subsistem (C3) al aplicațiilor pentru clienți, pentru diferite dispozitive, în care subsistemul (C1) de comunicație și procesare este prevăzut cu un modul (I) interfață, ce are rolul de a asigura interfațarea cu un conector (11) de tip OBD, care se conectează la mufa de diagnostic a autovehiculului, cu un modul (II) de procesare responsabil cu extragerea, interpretarea și transmiterea datelor către subsistemul (C2) de tip cloud, și cu un dispozitiv (10) de afișare; subsistemul (C2) de tip cloud colectează datele autovehiculului, cu întârziere minimă față de timpul real, și asigură interconectarea cu sisteme externe, în vederea distribuirii și folosirii în comun a informațiilor; și în care subsistemul (C3) aplicațiilor cuprinde aplicații client HTML5 pentru diverse dispozitive, și oferă acces bidirectional la

logistica/funcționarea diverselor dispozitive din cadrul autovehiculului, prin intermediul unor dispozitive mobile de tip intelligent.

Revendicări: 4

Figuri: 6

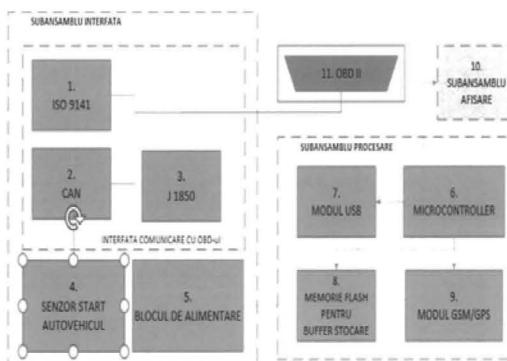


Fig. 1

Cu începere de la data publicării cererii de brevet, cererea asigură, în mod provizoriu, solicitantului, protecția conferită potrivit dispozitivelor art.32 din Legea nr.64/1991, cu excepția cazurilor în care cererea de brevet de inventie a fost respinsă, retrasă sau considerată ca fiind retrasă. Întinderea protecției conferite de cererea de brevet de inventie este determinată de revendicările conținute în cererea publicată în conformitate cu art.23 alin.(1) - (3).



RO 132947 A0

OFICIUL DE STAT PENTRU INVENTII ȘI MĂRCI
Cerere de brevet de invenție
Nr. ...a... 1018.00.362...
Data depozit ..23.-05.-2018....

18

CUTIE NEAGRA IN CLOUD PENTRU AUTOMOBILE (SISTEM DE MONITORIZARE, EVALUARE SI INREGISTRARE IN TIMP REAL INTR-UN MEDIU DE TIP CLOUD-COMPUTING A FUNCȚIONĂRII UNUI AUTOMOBIL)

Inventia se referă la o platformă informatică pentru monitorizarea, evaluarea și înregistrarea în timp real în mediu de tip cloud-computing a funcționării unui automobil personal folosind tehnologii de tip Internetul Lucrurilor (Internet-of-Things sau IoT), și se adresează următoarelor categorii de utilizatori:

Cat.1. Companiilor de asigurări care doresc să monitorizeze mașinile asigurate pentru anumiti parametrii cu acceptul proprietarului autovehiculului

Cat. 2. Companiilor ce detin flote de mașini pe care le doresc monitorizate în permanentă la distanță în plus față de serviciile standard de management de flota cum ar fi localizarea prin GPS;

Cat. 3. Utilizatorii privați care doresc să:

- ✓ sporească siguranța membrilor familiei prin utilizarea metodelor de verificare a mașinii la distanță și trimitere de urgență a echipajelor de depanare;
- ✓ verifice de la distanță starea și parametrii funcționării autovehiculului utilizat de membrul familiei;
- ✓ Utilizatorilor în mediu scolar/gradinite ce instalează GoDrive CarBox pe mașinile de transport de prescolari sau scolari și dau acces parintilor la informațiile în timp real cu privire la cursele autobuzelor scolare.

Este cunoscut brevetul EP1702313 (A1) — 2006-09-20 provenit din cererea internațională WO2005062275 (A1) Vehicle speed determination system and method- metoda și sistem pentru determinarea vitezei vehiculului, care propune o metodă și un sistem care să verifice viteza de deplasare a unui vehicul folosind senzori amplasati pe axa spate și puntea spate a vehiculului. Senzorii sunt declanșați și emit semnale care sunt recepționate de către sistem pentru a permite determinarea vitezei vehiculului. De asemenea, inventia mai furnizează o metodă de determinare a vitezei unui vehicul și o metodă pentru calibrarea sistemului.

Invenția conform EP1702313 (A1) măsoară numai viteza vehiculului și sesizează eventualele erori. De asemenea, utilizarea acestei inventii presupune existența senzorilor descrisi în metoda și incărcarea bazei de date cu specificațiile tehnice ale vehiculelor, accesul la aceasta bază de date fiind limitat.

Se mai cunoaste Brevetul de inventie nr. 122235 B1 din 2008- Sistem de inregistrare a parametrilor functionali pentru autovehicule rutiere, care se referă la un sistem de inregistrare a parametrilor functionali pentru autovehicule rutiere, destinat obtinerii informațiilor necesare analizei comportamentului în trafic și a evenimentelor rutiere, ce poate fi utilizat și într-un sistem integrat de monitorizare a traficului rutier. Aceasta inventie isi propune însă numai monitorizarea vitezei autovehiculelor și a comportamentului în trafic, neexistand o informare sau alertă catre conducatorul auto interesat.

Mai este cunoscută cererea de brevet KR20000044690 (A) din 2007 Black box device for automobiles, care face referire la un dispozitiv (black box) pentru automobile care este alcătuit din urmatoarele componente: mijloace de transmitere date, mijloace de stocare date și mijloace de control. Acesta inventie salveaza datele cu ajutorul unui memory flash și nu transmite datele prin intermediul Wi Fi sau GPS. În cadrul acestei inventii transmiterea de date se face prin intermediul magistralei CAN Bus. Dispozitivul black box este alimentat continuu la baterie astfel incat atunci cand automobilul este oprit, acesta sa functioneze în continuare, fara a se pierde informații. Dezavantajul acestei inventii este acela că datele răman stocate în dispozitivul blackbox/ flash și nu sunt transmise în mediul virtual/ Cloud, neexistand posibilitatea inglobarii unui modul hardware WI FI sau GPS.

De asemenea, se mai cunoaste cererea de brevet KR20130143389 (A) din 2013, Blackbox, car information providing system and method using that blackbox, care se referă la o "cutie neagră" dedicată exclusiv utilizatorilor de terminale inteligente tip smartphone, și care salvează informații cu privire la localizarea masinii, a datei, imagini din apropierea masinii, acestea fiind utilizate în caz de accident în imediata apropiere a automobilului.

Dezavantajul acestei soluții este acela ca datele nu se transmit catre un server, accesul la informațiile colectate facandu- se doar prin intermediul unei descarcari pe un dispozitiv mobil, la fata locului (on site).

Avand în vedere cele de mai sus, soluțiile cunoscute până în prezent, se referă în principal la monitorizarea și inregistrarea anumitor parametri, în special viteza vehiculelor. De asemenea, stadiul tehnicii propune o serie de metode de monitorizare a vehiculelor cu ajutorul senzorilor tip GPS, utilitatea acestora limitându-se la precizarea distanțelor parcuse, a vitezei de rulare, a rutelor parcuse șimd. Abordările prezentate nu pun accent pe parametrii disponibili din calculatorul de bord al autoturismului și sunt afectate de problemele inerente ale sistemului de tip GPS (informațiile sunt extrase atata timp cat exista o conexiune cu sateliți GPS).

În prezent, există identificată pe piata o nevoie acută a unor utilizatori care isi doresc să cunoască, să inregistreze și să evaluateze o arie mai largă de parametri de funcționare ai vehiculelor: presiune ulei, presiune pneuri, stare sistem frânare, consum specific pe o anumita porțiune de drum sau la un anumit moment al deplasării. Computerul de bord al oricărui vehicul colectează aceste informații, precum și numeroase altele, însă accesul la aceste informații este

limitat de numarul martorilor din bordul fiecarui automobil. Există cazuri în care desigură computerul de bord al vehiculului înregistrează anumiti parametri, acestia nu sunt accesibili decât după un test diagnoza, test care implica conectarea unui software specializat și interpretarea rezultatelor obținute de către o persoană specializată în domeniu.

Problema tehnică pe care o rezolvă invenția se referă la colectarea și diseminarea informațiilor obținute din computerul de bord al autovehiculului și accesarea acestora în timp real, de pe orice dispozitiv mobil intelligent.

Sistemul pentru monitorizarea, evaluarea și înregistrarea în timp real în mediu de tip cloud-computing a funcționării automobilului personal prin tehnologii de tip Internetul Lucrurilor, conform invenției, are în componență un subsistem de comunicație și procesare, un subsistem de tip Cloud și un susbsistem aplicatii clienti pentru diferite dispositive, în care

- subsistemul de comunicație și procesare este prevăzut cu un modul interfață care are rolul de a asigura interfatarea cu un conector de tip OBD ce se conectează la mufa diagnostic a autovehiculului, cu un modul de procesare responsabil cu extragerea, interpretarea și transmiterea datelor către subsistemul de tip Cloud și cu un dispozitiv de afișare;

- subsistemul de tip Cloud Computing colectează asincron cu minim de întâzieri față de timpul-real datele din autovehicul și asigura interconectarea cu sisteme externe în vederea distribuirii și folosirii în comun a informațiilor;

- susbsistemul aplicatii clienti sunt aplicații client HTML5 pentru diferite dispositive și oferă accesul bidirectional la logistica/functionarea diverselor dispositive din cadrul autovehiculului personal prin dispositive mobile de tip intelligent .

Conform unui aspect al invenției, modulul interfață este echipat cu o sursă de alimentare proiectată să asigure funcționarea sistemului într-un mediu zgromot și cu niște cu interfețe de comunicație cu calculatorul de bord pentru cele mai populare protocoale: J1850 , CAN, ISO9141, și anume:

- o interfață CAN (Controller Area Network) care este o magistrală serială utilizată în industria de automobile, cu scopul de a asigura comunicarea între mai multe microcontrolere fără utilizarea unui calculator.
- o interfață ISO9141 ; și
- o interfață SAE J1850 care este o magistrală de tip B, folosită pentru a diagnostica vehiculele sau pentru a comunica cu aplicații ce au nevoie de informații de la computerul de bord al mașinii.

Conform unui aspect al invenției, modulul de procesare responsabil cu extragerea, interpretarea și transmiterea datelor către subsistemul de tip Cloud - Computing este echipat cu un

microcontroller programat sa determine protocolul de comunicație (cu computerul de bord al masinii, sa analizeze echiparea autovehiculului pentru a stabili ce parametrii urmeaza a fi trimisi si să interactioneze cu un submodulul GSM/GPS pentru transmiterea datelor în subsistemul de tip Cloud – Computing, iar în lipsa unei conexiuni, ca o metoda de siguranță, pentru a nu pierde date, mai este echipat și cu o memorie pentru stocarea locala a informațiilor utile.

Conform unui aspect al invenției, după alegerea unuia din blocurile de interfață dintre, microcontroller-ul colectează date de la senzorii instalații în autovehicul

Conform unui aspect al invenției, pentru o analiză locală a informațiilor, subsistemul de comunicație și procesare are în dotare submodulul USB și optional un dispozitiv de afisare prin intermediul cărora se pot observa parametrii de interes și/sau avarii din interiorul autovehiculului.

Invenția prezintă următoarele avantaje:

- Inregistrarea în timp real a tuturor parametrilor de funcționare ai autovehiculului colectați de computerul de bord, independent de numărul martorilor afișați pe bordul autovehiculului, asistând conducatorul autovehiculului în determinarea timpurie a posibilelor defectiuni;
- alertarea în timp real în cazul detectării unor devieri de la limitele normale de funcționare ale vehiculului, îndrumând conducatorul către un condus preventiv;
- stocarea tuturor informațiilor transmise într-un sistem de tip cloud, pentru a avea rapoarte comportamentale ale autovehiculului/conducator cat mai detaliate;
- accesibil de pe orice sistem inteligent, fără a fi restrictionat la un anumit mediu de afisare (ex: desktop).

Se dă în continuare un exemplu de realizare a invenției în legătură cu Figurile 1 - 6, care reprezintă:

- Figura 1 – schema bloc a sistemului de monitorizare, evaluare și înregistrare în timp real într-un mediu de tip cloud-computing a funcționării unui automobile, conform invenției;
- Figura 2 – organograma de funcționare a sistemului conform invenției;
- Figura 3 – organograma etapei I de inițializare din funcționarea sistemului conform invenției;
- Figura 4 - organograma etapei II de stabilirea comunicării din funcționarea sistemului conform invenției;
- Figura 5 - organograma etapei III de agregarea datelor din funcționarea sistemului conform invenției;

- Figura 6 - organograma etapei IV de transmiterea datelor din funcționarea sistemului conform invenției;

Sistemul de monitorizare, evaluare și înregistrare în timp real într-un mediu de tip cloud-computing a funcționării unui automobil, conform invenției, este prezentat în Figura 1, și contine o infrastructură electronică de calcul și de comunicații precum și un modul software. Sistemul are ca destinație citirea, analiza, stocarea temporară și transmiterea parametrilor de funcționare ai autovehiculului primiti prin interfețele acestuia de tip OBD (On-Board Diagnostics). Sistemul, conform inventiei care este instalat în autovehicul transmite informația și primește la randul lui informație din platforma online (de exemplu Cloud) – componenta integranta a ansamblului conform inventiei.

Sistemul de monitorizare, evaluare și înregistrare în timp real într-un mediu de tip cloud-computing a funcționării unui automobile personal prin tehnologii de tip Internetul Lucrurilor (Internet-of-Things sau IoT) are în componenta umatoarele subsisteme: subsistem C1 de comunicație și procesare, subsistemul de tip Cloud C2 și susbsistemul C3 aplicatii client HTML5 pentru diferite dispozitive.

Subsistemu C1 de comunicație și procesare este prezentat în Figura 1 și este prevăzut cu un modul interfață I, un conector 11 de tip OBD ce se conectează la mufa diagnostic a autovehiculului, un modul de procesare II și un dispozitiv de afișare 10.

Modulul interfață I are rolul de a asigura interfatarea cu connector-ul de tip OBD 11 cu care este echipat autovehiculul. Mai este echipat cu o sursă de alimentare 5 proiectată să asigure funcționarea sistemului într-un mediu zgomotos. Pentru a asigura o compatibilitate cat mai mare cu automobilele comercializate pe piata internationala, sistemul a fost echipat cu interfețe de comunicare cu calculatorul de bord pentru cele mai populare protocoale: J1850 3, CAN 2, ISO9141 1.

- Interfața CAN 2 (Controller Area Network) este o magistrală serială utilizată în industria de automobile, cu scopul de a asigura comunicarea între mai multe microcontrolere fără utilizarea unui calculator. A fost standardizată sub denumirea de ISO 11898.

- interfața ISO9141 1 - este folosită în principal la Chrysler sau masini europene și din ASIA.

- interfața SAE J1850 3 este o magistrală de tip B, folosita pentru a diagnostica vehiculele sau pentru a comunica cu aplicații ce au nevoie de informații de la computerul de bord al masinii.

Modulul de interfață I conține blocurile de interfață de tip CAN 2, de tip J1850 3 și de tip ISO9141 1 și asigură comunicarea cu calculatorul de bord al vehiculului folosind cele mai

cunoscute protocole de comunicație, de exemplu CAN , J1850 și ISO9141, fără a se limita la acestea. Prin conectorul 11 se asigură atât alimentarea sistemului cât și liniile de comunicare pentru informație. Tensiunea de alimentare de la autovehicul este furnizată în blocul de alimentare 5, unde este filtrată pentru a elibera zgomotul inherent instalației vehiculului și coborâtă la un nivel corespunzător pentru celelalte blocuri funktionale. Tot din conectorul 11 de tip OBD, sunt distribuite semnale electrice catre modulul interfață I.

Modulul de procesare II are în alcătuire un microcontroller 6, un submodul USB 7, un submodul GSM/GPS 9 și o memorie Flash 8 pentru buffer-ul de stocare.

Modulul de procesare II este responsabil cu extragerea, interpretarea și transmiterea datelor catre platforme de tip Cloud - Computing. Acesta este echipat cu microcontrollerul 6 de tip RISC programat să determine protocolul de comunicație (1), (2) sau (3), cu computerul de bord al masinii, să analizeze echiparea autovehiculului pentru a stabili ce parametrii urmează să fie trimisi și să interacționeze cu un submodulul GSM/GPS 9 pentru transmiterea datelor în sistemul de tip Cloud – Computing, iar în lipsa unei conexiuni, ca o metodă de siguranță, pentru a nu pierde date, sistemul este echipat și cu memoria pentru stocarea locală 8 a informațiilor utile.

Opțional, subsistemul C1 de comunicație și procesare este echipat cu un dispozitiv de afisaj opto-electronic 10, ce ajuta la afisarea locală a parametrilor de interes și/sau a unor mesaje de stare.

Dupa instalarea în autovehicul a subsistemului C1 de comunicație și procesare, microcontroller-ul 6 verifică protocolul de comunicație al calculatorului de bord, activând pe rând una dintre interfețele de comunicație: CAN 2, J1850 3 și ISO9141 1; aceasta trimite secvențe de test pentru a determina protocolul folosit pe durata functionării sistemului. Tot în momentul pornirii, microcontroller-ul 6 initializează submodulul GSM/GPS 9 în vederea stabilirii unei căi de comunicație radio cu subsistemul C2 de tip Cloud – Computing, parte integrantă a invenției.

Dupa alegerea uneia din blocurile de interfata dintre 1, 2, 3, microcontroller-ul 6 colecteaza date de la senzorii instalații în autovehicul și încearcă transmiterea acestora catre mediul de Cloud – Computing folosindu-se de submodulul GSM/GPS 9. În eventualitatea apariției unei erori de transmitere sau ieșirea în afara ariei de acoperire a operatorului GSM, microcontroller-ul 6 folosește memoria internă 8 pentru a salva locală a datelor colectate.

Pentru o analiza locală a informațiilor, subsistemul C1 de comunicație și procesare are în dotare submodulul USB 7 și optional un dispozitiv de afisare 10 prin intermediul căruia se pot observa parametrii de interes și/sau avariile din interiorul autovehiculului. Funcționalitățile specifice ale acestei platforme sunt următoarele:

- ✓ Monitorizarea parametrilor de funcționare ai autovehiculului prin tehnologii de tip Internetul Lucrurilor;

✓ Evaluarea datelor înregistrate în timp real în mediu de tip cloud-computing a functionarii automobilului personal;

✓ Accesul bidirectional la logistica/functionarea diverselor dispozitive din cadrul autovehiculului personal prin dispozitive mobile de tip intelligent (smart-phone, tablete, laptop, etc);

Interconectarea cu sisteme externe în vederea distribuirii și folosirii în comun a informațiilor – companii de asigurari, call-center de securitate și siguranța personală, etc;

Subsistemu C1, conform inventiei, este un produs finit sub forma unui sistem inglobat și a unei platforme complete externe de tip Cloud Computing realizat pentru a colecta și disemina informațiile obținute din computerul de bord al autovehiculului și accesarea acestora în timp real, de pe orice dispozitiv mobil intelligent.

Subsistemu C1 de comunicație și procesare este dotat cu urmatoarele caracteristici tehnice fizice minime:

- Capacitate de stocare de peste 1000 Giga Octeti
- Capacitate de memorie volatila de peste 24 Giga Octeti
- Capacitate de procesare bazata pe o structura de nuclee de procesare cu minim 4 unitati (nuclee) individuale.

Principiul de baza de funcționare constă în urmatoarele elemente principale:

- subsistemul C1 de comunicație și procesare conform invenției este instalat în interiorul mașinii non-intrusiv dar care poate inclusiv comanda funcționalității ale mașinii prin interfețe de tip OBD (on-board diagnostics) 11
- Subsistemu C2 de tip Cloud Computing colectează asincron cu minim de întârzieri față de timpul-real datele din autovehicul.

Subsistemu C2 de tip Cloud asigură interconectarea cu sisteme externe în vederea distribuirii și folosirii în comun a informațiilor – companii de asigurari, call-center de securitate și siguranța personală, evaluatează datele de funcționare ale vehiculului, înregistrate de către calculatorul de bord, având urmatoarele caracteristici tehnice fizice: Capacitate de stocare, capacitate de memorie volatila, capacitate de procesare bazată pe o structura de nuclee de procesare.

Aplicațiile client C3 sunt aplicații client HTML5 pentru diferite dispozitive, în sine cunoscute și oferă accesul bidirectional la logistica/functionarea diverselor dispozitive din cadrul autovehiculului personal prin dispozitive mobile de tip intelligent (smart-phone, tablete, laptop, etc.), aplicații de tip HTML5 ce vor fi dezvoltate în special pentru dispozitivele mobile ce vor

permite tuturor utilizatorilor platformei conform inventiei sa aiba acces la o serie intreaga de informatii specifice, prezentate sub forma grafica prin rapoarte dinamice ce vor fi generate on-the-fly in baza colectarii si procesarii datelor prin intermediul aparatului conform inventiei si a infrastructurii de tip Cloud a inventiei, iar caracterul bidirectional al platformei prezentate va permite prin intermediul suitei de aplicatii de tip HTML 5 trimitera de comenzi dinspre dispozitivele mobile catre masinile in care este incorporat dispozitivul conform inventiei (de exemplu, utilizatorii sistemului ar putea avea acces la functii precum pornirea remote a motorului masinii) cu atat mai mult decat atat, prin intermediul serviciilor adiacente ce vor fi dezvoltate avand la baza platforma sistemului, aplicatiile HTML5 vor juca un rol major in informarea in timp real a utilizatorului de posibile defecte tehnice la nivelul motorului sau de service-uri auto din proximitatea utilizatorului in care s-ar putea putea remedia anumite probleme tehnice depistate prin intermediul dispozitivului conform inventiei.

Dupa analiza statica prezentata anterior, pentru o caracterizare completa a inventiei, aceasta trebuie analizata si din punct de vedere functional. Modul de functionare al sistemului conform inventiei are la baza patru etape (Figura 2) operationale principale: Etapa de Initializare (Figura 3), de Stabilire a Comunicarii (Figura 4), de Agregarea Datelor (Figura 5) si de Trimitera Datelor (Figura 6).

Fiecare etapa contribuie la functionalitatea sistemului si va fi descrisa in randurile ce urmeaza.

Etapa de Initializare, etapa I, consta in initializarea dispozitivului si a componentelor din care este compus acesta. La pornirea sistemului, se initializeaza interfața serial 2 de comunicație. Ulterior, se verifică existența și functionalitatea submodulului GSM/GPS 9. În cazul în care nu se poate stabili o comunicare cu modulul GSM 9, sistemul va intra intr-un ciclu de repornire pana la remedierea problemelor, altfel se va initializa conectorul OBD 11.

Dupa initializarea conectorului OBD 11 se verifica posibilitatea comunicatiei cu calculatorul de bord al masinii prin cele trei optiuni: CAN 2, J 1850 3, ISO 9141 1. În cazul negăsirii niciunua din protocoalele de comunicatie, sistemul se va reinitializa. În urma stabilirii protocolului correct, se probeaza conexiunea cu server-ul (submodulul Cloud-Computing) C2. Daca modulul GSM 9 nu emite semnal, atunci se asteapta prezența conexiunii, altfel se va merge mai departe catre etapa II, Stabilirea Comunicării.

Etapa II, etapa de Stabilire a Comunicarii, are ca scop crearea conexiunii la server C2. În cazul existenței conexiunii, sistemul determina comportamentul de urmat pe baza datelor receptionate de la server C2, trecând ulterior la etapa III de agregare a datelor.

În Etapa III, intr-o primă subetapă preliminară se determină parametrii disponibili pentru interogarea calculatorului de bord al masinii. Dupa determinarea parametrilor disponibili, acestia se vor colecta si retine temporar in memoria 8, fiind augmentate impreuna cu datele GPS.

Etapa IV, ultima etapă din funcționalitatea sistemului, constă în transmiterea datelor colectate în server C2. În cazul în care dispozitivul se află în aria de acoperire a retelei GSM, datele sunt trimise la server C2, după care procesul este reluat de la etapa II. În caz contrar, datele colectate sunt stocate local în memoria internă 8 pana la revenire în aria de acoperire GSM și se va relua procesul de colectare/citire de date.

Se da în continuare, un exemplu de realizare a inventiei, în cazul apariției unei situații anormale.

Sistemul instalat în interiorul autovehiculului, (fara a aduce modificari softului propriu al autovehiculului), detectează o creștere alarmantă a vitezei autovehiculului, pe o anumita porțiune de drum. Se emite o alertă tip SMS către un număr desemnat anterior (apartinator, proprietar autovehicul, proprietar leasing, etc) care informează asupra situației de potential pericol, sau depășirea vitezei agreate-acestea constituind alerte utile proprietarilor de flote auto, transport scolar, etc.

Se mai da un exemplu, referitor la funcționarea dispozitivului conform inventiei, care detectează o avarie semnalată de senzorii masinii (scadere dramatică presiune ulei, de exemplu), alertând soferul și, în același timp punându-i la dispozitie adresele celor mai apropiate unități service auto din zona unde se află, pentru a nu pune în pericol siguranța autovehiculului, a pasagerilor și/sau a celorlalți participanți la trafic.

Revendicări

1. Sistem pentru monitorizarea, evaluarea și înregistrarea în timp real în mediu de tip cloud-computing a functionării automobilului personal prin tehnologii de tip Internetul Lucrurilor caracterizat prin aceea că are în componență un subsistem (C1) de comunicație și procesare, un subsistem de tip Cloud (C2) și un susbsistem (C3) aplicatii clienti pentru diferite dispositive, în care

- subsistemul (C1) de comunicație și procesare este prevăzut cu un modul interfață (I) care are rolul de a asigura interfatarea cu un conector de tip OBD (11) ce se conecteaza la mufa diagnostic a autovehiculului, cu un modul de procesare (II) responsabil cu extragerea, interpretarea și transmiterea datelor catre subsistemul de tip Cloud (C2) și cu un dispozitiv de afișare 10;

- subsistemul (C2) de tip Cloud Computing colecteaza asincron cu minim de intarzieri față de timpul-real datele din autovehicul și asigură interconectarea cu sisteme externe in vederea distribuirii si folosirii in comun a informațiilor.

- susbsistemul (C3) aplicatii clienti este Aplicațiile client C3 sunt aplicații client HTML5 pentru diferite dispositive și ofera accesul bidirectional la logistica/functionarea diverselor dispozitive din cadrul autovehiculului personal prin dispozitive mobile de tip intelligent.

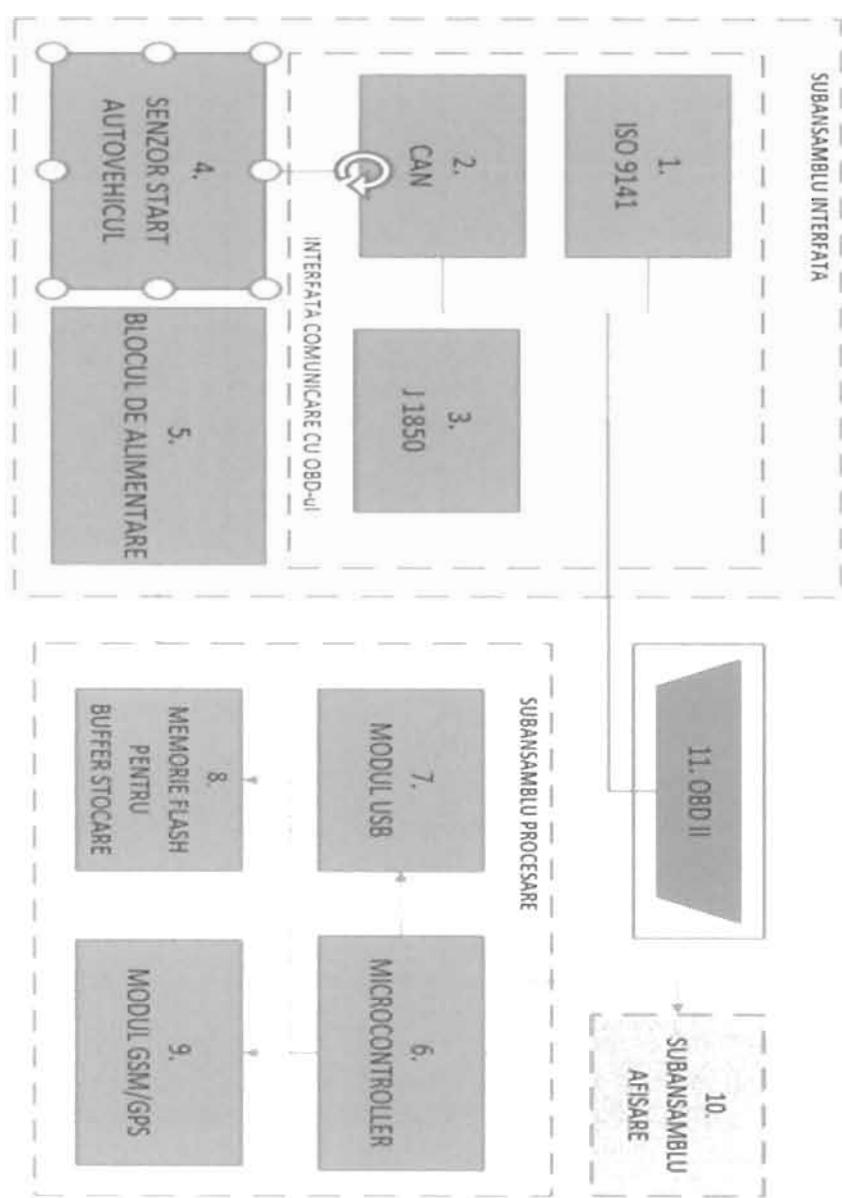
2. Sistem pentru monitorizarea, evaluarea și înregistrarea în timp real, conform revendicării 1, caracterizat prin aceea că modulul interfață (I) este echipat cu o sursă de alimentare (5) proiectată sa asigure functionarea sistemului intr-un mediu zgomotos și cu niște cu interfețe de comunicație cu calculatorul de bord pentru cele mai populare protocoale: J1850 , CAN, ISO9141, și anume:

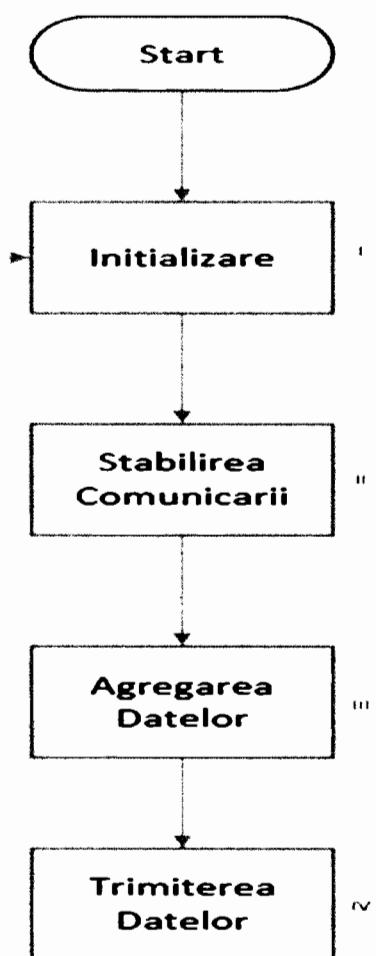
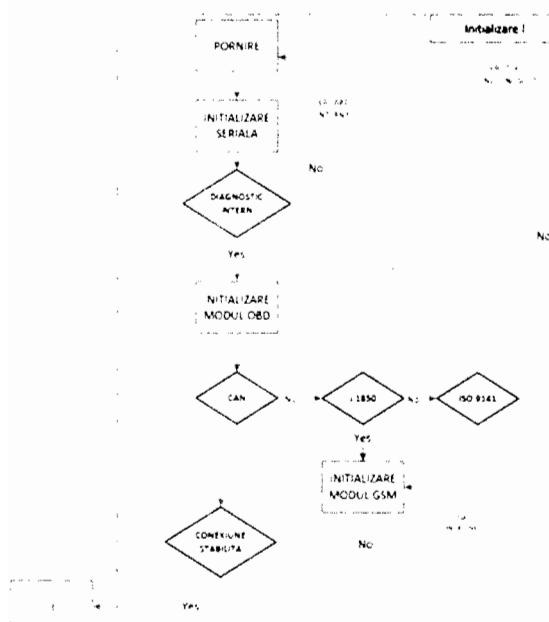
- o Interfață CAN (2) (Controller Area Network) care este o magistrală serială utilizată în industria de automobile, cu scopul de a asigura comunicarea între mai multe microcontrolere fără utilizarea unui calculator.
- o interfață ISO9141 (1) ; și
- o interfață SAE J1850 3 care este o magistrală de tip B, folosita pentru a diagnostica vehiculele sau pentru a comunica cu aplicații ce au nevoie de informații de la computerul de bord al masinii.

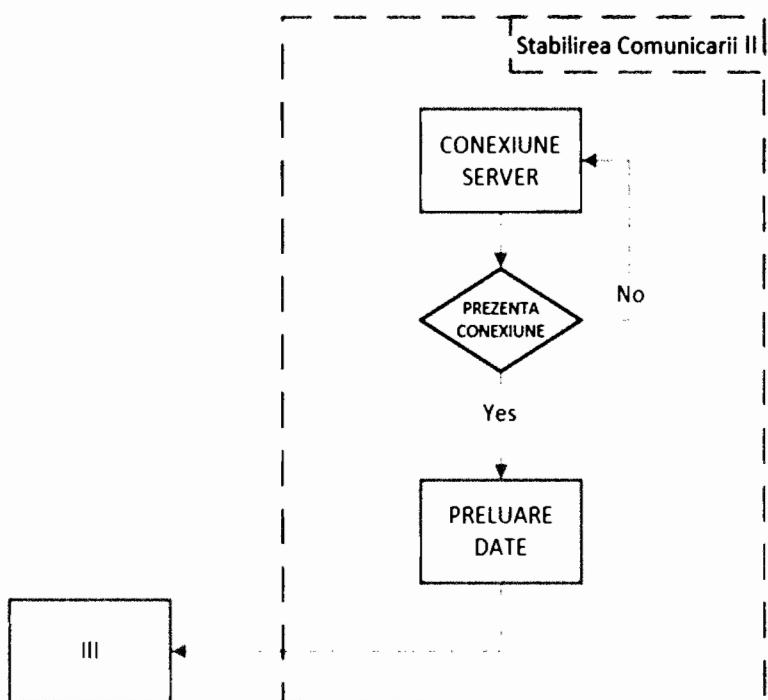
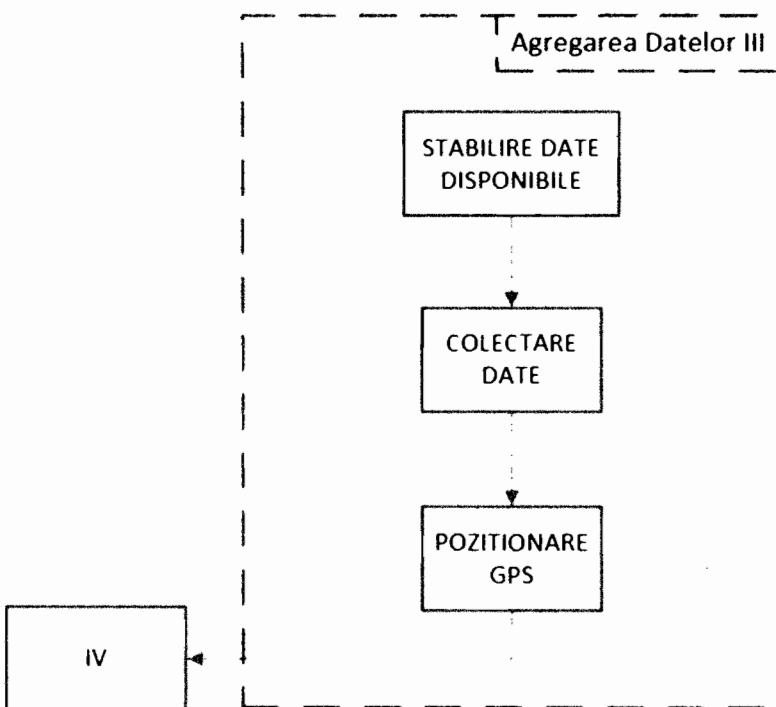
3. Sistem pentru monitorizarea, evaluarea și înregistrarea în timp real, conform revendicării 1, caracterizat prin aceea că modulul de procesare (II) responsabil cu extragerea, interpretarea și transmiterea datelor catre subsistemul (C2) de tip Cloud - Computing este echipat cu un microcontroller (6) programat să determine protocolul de comunicație (1), (2) sau (3), cu computerul de bord al mașinii, să analizeze echiparea autovehiculului pentru a stabili ce parametrii urmărează să fie trimisi și să interacționeze cu un submodulul GSM/GPS (9) pentru transmiterea datelor în subsistemul (C2) de tip Cloud – Computing, iar în lipsa unei conexiuni, ca o metodă de siguranță, pentru a nu pierde date, mai este echipat și cu o memorie pentru stocarea locală (8) a informațiilor utile.

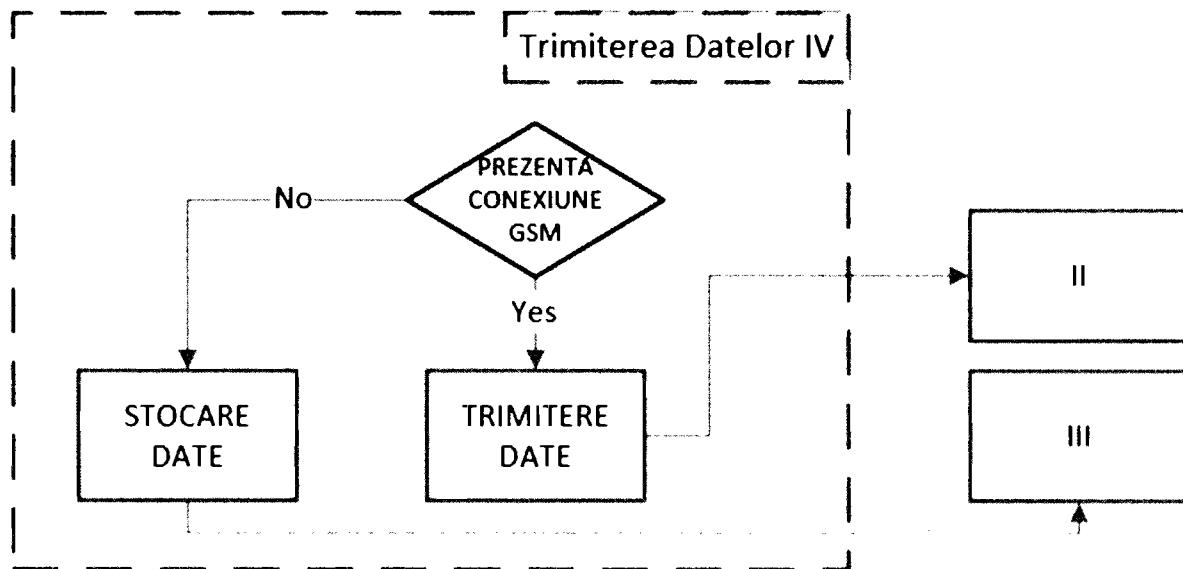
3. Sistem pentru monitorizarea, evaluarea și înregistrarea în timp real, conform revendicării 3, caracterizat prin aceea că după alegerea uneia din blocurile de interfață dintre (1), (2), (3), microcontrollerul (6) colectează date de la senzorii instalației în autovehicul

4. Sistem pentru monitorizarea, evaluarea și înregistrarea în timp real, conform revendicării 1 și 3, caracterizat prin aceea că pentru o analiză locală a informațiilor, subsistemul (C1) de comunicație și procesare are în dotare submodulul USB (7) și optional un dispozitiv de afisare 10 prin intermediul căruia se pot observa parametrii de interes și/sau avarii din interiorul autovehiculului.

**FIGURA 1**

**FIGURA 2****FIGURA 3**

**FIGURA 4****FIGURA 5**

**FIGURA 6**