



(12)

CERERE DE BREVET DE INVENȚIE

(21) Nr. cerere: **a 2016 00329**

(22) Data de depozit: **09/05/2016**

(41) Data publicării cererii:
29/11/2017 BOPI nr. **11/2017**

(71) Solicitant:
• **GIURCA LIVIU GRIGORIAN,**
*BD.NICOLAE TITULESCU NR. 15, BL. I-6,
ET.5, AP.13, CRAIOVA, DJ, RO*

(72) Inventatorii:
• **GIURCA LIVIU GRIGORIAN,**
*BD.NICOLAE TITULESCU NR. 15, BL. I-6,
ET.5, AP.13, CRAIOVA, DJ, RO*

(54) AERONAVĂ CU DECOLARE ȘI ATERIZARE PE VERTICALĂ

(57) Rezumat:

Invenția se referă la o aeronavă cu decolare și aterizare pe verticală, folosită în diverse scopuri, în lipsa pistelor de aterizare și decolare. Aeronava conform inventiei este constituită dintr-o structură (2) centrală, deasupra căreia este fixată, prin intermediul unui mecanism (3), o aripă (4) care este antrenată de mecanism (3) în mișcare alternativă de translație, având o amplitudine importantă, comparabilă cu lățimea aripiei (4), pe suprafața aripiei (4) fiind dispuse niște supape (9) unisens, flexibile, care sunt fixate pe niște traverse (6), supapele (9) unisens fiind astfel dispuse ca la mișcarea descendenta să se închidă, respectiv să creeze o aripă (4), etanșe, iar la mișcarea ascendentă să se deschidă.

Revendicări: 17

Figuri: 14

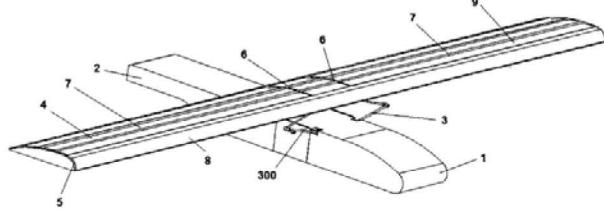


Fig. 1

Cu începere de la data publicării cererii de brevet, cererea asigură, în mod provizoriu, solicitantului, protecția conferită potrivit dispozițiilor art.32 din Legea nr.64/1991, cu excepția cazurilor în care cererea de brevet de inventie a fost respinsă, retrasă sau considerată ca fiind retrasă. Întinderea protecției conferite de cererea de brevet de inventie este determinată de revendicările conținute în cererea publicată în conformitate cu art.23 alin.(1) - (3).



Aeronava cu decolare si aterizare pe verticala

OFICIAL DE STAT PENTRU INVENTII SI MARCI
Cerere de brevet de inventie
Nr. a 2016 00329
Data depozit ... 09.-05.-2016 ..

Inventia se refera la o aeronava cu decolare si aterizare pe verticala utilizabila in scopuri diverse in lipsa pistelor de aterizare si decolare.

Este cunoscuta solutia utilizata pentru propulsia elicopterelor. Desi reprezinta cea mai utilizata solutie prezinta un numar de dezavantaje importante: Este foarte complexa si scumpa, cu multe mecanisme extrem de complicate; Consumul de combustibil este ridicat si acesta diminueaza autonomia de zbor; Controlul zborului este foarte complex si poate fi asigurat numai de piloti cu foarte mare experienta.

Este de asemenea cunoscuta solutia de decolare pe verticala cu aripi batante, solutie inspirata de zborul pasarilor sau in alte cazuri al liliencilor. Fezabilitatea acestor solutii nu a putut fi demonstrata decit pentru jucarii sau pentru drone. In cazul aeronavelor de dimensiuni mai mari rezistenta aripilor batante este redusa si pot aparea fisuri ce pot distruge aeronava. O alta problema este faptul ca aripile batante pot intra in contact cu suprafata folosita pentru decolare sau aterizare ceea ce poate produce deteriorarea lor. In plus, in toate cazurile oscilatiile aripilor batante induc oscilatii in corpul aeronavei care nu pot fi suportate decit de un numar redus de persoane.

Un obiectiv al acestei inventii este acela de a furniza un propulsor relativ simplu si ieftin dar care sa prezinte o inalta siguranta functionala, respectiv un randament ridicat. Un alt obiectiv al inventiei este de a anula oscilatiile induse in corpul aeronavei.

Inventia rezolva dezavanatjele aratare mai sus prin aceea ca o aeronava prezinta o structura (fuzelaj) deasupra careia oscileaza cel putin o aripa fixata in pozitia mediana de structura prin intermediul unui mecanism Sarrus. Aripa oscilanta este antrenata de mecanismul Sarrus in miscare alternativa de translatie. Aripa oscilanta prezinta un cadru format din niste traverse si niste lonjeroane ce se intersecteaza cu traversele si un bord de atac situat spre partea din fata. Pe suprafata aripii oscilante sunt dispuse niste supape unisens, flexibile, care sunt fixate pe traverse si care sunt orientate cu partea lor fixa spre bordul de atac si cu partea flexibila spre spatele aeronavei. Supapele unisens sunt astfel dispuse ca la miscarea inspre in sus a aripii oscilante sa se deschida, iar la miscarea spre in jos sa se inchida. Mecanismul Sarrus cuprinde cel putin trei sisteme de cite doua pirghii articulate la un capat pe aripa oscilanta si la celalalt capat in niste lagare sau articulatii solidare cu structura aeronavei. Cele trei sisteme de pirghii

lucreaza in mai multe plane perpendiculare unul pe celalalt. Una din pirghii, respectiv cea de comanda se prelungeste cu un brat de actionare ce poate fi actionat de un sistem electric, mecanic, hidraulic sau pneumatic. Celelalte pirghii sunt comandate prin intermediul unor arbori si al unor pinioane in asa fel incit sa se miste simultan cu pirghia de comanda. Aripa oscilanta produce la miscarea spre in jos o depresiune pe fata superioara si o presiune pe fata inferioara care au valori relativ importante datorita faptului ca supapele sunt inchise. Marimea acestor presiuni si depresiuni depinde de frecventa de oscilatie a aripii oscilante. La miscarea spre in sus a aripii oscilante supapele unisens se deschid permitind circulatia aerului intre partea superioara si cea inferioara. Simultan cu realizarea distributiei de presiuni descrisa anterior, este creata o forta ascensionala suplimentara datorita impulsului realizat de masa de aer ce este expulzata de aripa oscilanta la fiecare ciclu de functionare. Deoarece suprafata proiectata pe sol a aripii oscilante este suficient de mare si debitul de aer expulzat spre in jos este si el important, se poate anula forta gravitationala exercitata de masa aeronavei si deci se poate produce accelerarea pe verticala. O parte din aerul pompat de aripa oscilanta este indreptat in directie orizontala ceea ce produce deplasarea aeronavei in directie orizontala. Controlul propulsorului poate fi asigurat cu ajutorul unor flapsuri fixate pe structura centrala si care se pot roti independent unul de celalalt in jurul unei axe.

Intr-o alta varianta o aeronava de pasageri utilizeaza cel putin trei proplusoare ca cele descrise la exemplul anterior defazate cu 180° in scopul anularii oscilatiilor corpului aeronavei.

Intr-o alta varianta o aeronava individuala utilizeaza acelasi sistem de propulsie. In acest caz de mecanismul Sarrus este suspendat un cadru care este folosit de un pilot.

Inventia prezinta un numar de avantaje importante si anume:

- Prezinta o eficienta ridicata, puterea necesara de antrenare fiind de cel putin 12 kg/kW (maximum 7 kg/kW la elicoptere);
- Aripa oscilanta este astfel amplasata incit sa evite contactul cu solul atit la decolare cit si la aterizare;
- Este o solutie simpla avind un cost redus;
- Controlul zborului este simplificat;
- Aeronava ce utilizeaza acest propulsor este compacta si are o greutate redusa;
- Aripa osilanta utilizeaza intreaga suprafata pentru propulsie;
- Intr-una din variante, oscilatiile corpului aeronavei induse de oscilatiile aripii sunt foarte reduse sau inexistente.

Se dau mai jos mai multe exemple de realizare a inventiei in legatura cu figurile 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9 si 10 care reprezinta:

- Fig. 1, o vedere izometrica a unei aeronave conform inventiei;
- Fig. 2, o vedere laterală a aeronavei de la figura 1 avind aripa in miscare descendenta;
- Fig. 3, o sectiune propriu-zisa printr-o aripa in miscare descendenta;
- Fig. 4, o vedere laterală a aeronavei de la figura 1 avind aripa in miscare ascendentă;
- Fig. 5, o sectiune propriu-zisa printr-o aripa in miscare ascendentă;
- Fig. 6, un detaliu al unei supape flexibile aflate in pozitia deschis;
- Fig. 7, o vedere izometrica a mecanismului de actionare a aripii cu arbore cotit;
- Fig. 8, o sectiune orizontala paritala printr-un mecanism de actionare cu cursa variabila;
- Fig. 9, o vedere izometrica a aeronavei de la figura 1 avind flapsurile laterale deschise;
- Fig. 10, o vedere izometrica a unei aeronave cu mijloace auxiliare de propulsie pe orizontala.
- Fig. 11, o vedere a unei aeronave cu trei propulsoare surprinsa intr-una din fazele de functionare;

Fig. 12, aeronava de la figura 11 surprinsa intr-o din faza de functionare decalata cu 180°;

Fig. 13, o vedere izometrica a unei aeronave individuale;

Fig. 14, detaliu al aeronavei de la figura 13.

O aeronava 1, ca in figura 1, 2, 3, 4, 5 si 6, prezinta o structura 2, centrala, care sustine in partea superioara un propulsor 300 format in principal dintr-un mecanism 3, de tipul Sarrus, ce utilizeaza o aripa 4, situata deasupra centrului de greutate al aeronavei 1. Aripa 4 este antrenata de mecanismul 3 in miscare alternativa de translatie, avind o amplitudine importanta, comparabila cu latimea aripii 4. Aripa 4 prezinta un cadru 5 format din niste traverse 6 si niste lonjeroane 7 ce se intersecteaza cu traversele 6 si un bord de atac 8 situat spre partea din fata. Pe suprafata aripii 4 sunt dispuse niste supape unisens 9, flexibile, care sunt fixate pe traversele 6 si care sunt orientate cu partea lor fixa spre bordul de atac 8 si cu partea flexibila spre spatele aeronavei. Fiecare supapa unisens 9 se blocheaza atunci cind este inchisa in traversa 6 situata inspre partea din spate. Supapele unisens 9 sunt astfel dispuse ca la miscarea descendenta sa se inchida (fig. 2 si 3), respectiv sa creeze o aripa 4, etanse si la miscarea ascendentă (fig. 4 si 5) sa se deschida, respectiv sa permita circulatia aerului intre partea superioara si cea inferioara a aripii 4. Fiecare supapa unisens 9 poate prezenta la partea dinspre spate (fig. 6) o masa aditionala 10 ce poate fi lipita, atasata cu anumite organe de asamblare sau poate fi integrata in supapa unisens 9. Supapele unisens 9 se inchid si deschid la capetele cursei pe verticala a aripii 4, datorita diferentelor de presiune dintre cele doua fete

ale aripii 4, diferente care se creeaza in miscarea ei alternativa de translatie si datorita inertiei supapei unisens 9, respectiv a masei aditionale 10 la inversarea sensului miscarii aripii 4. Aripa 4 produce la miscarea descendenta o depresiune pe fata superioara si o presiune pe fata inferioara care au valori relativ importante datorita faptului ca supapele unisens 9 sunt inchise. Marimea acestei presiuni si depresiuni depinde de frecventa de oscilatie a aripii 4. La miscarea ascendentă a aripii 4 supapele unisens 9 se deschid permitind circulatia aerului intre partea superioara si cea inferioara. Simultan cu realizarea distributiei de presiuni descrisa anterior, este creata o forta ascensionala suplimentara datorita impulsului realizat de masa de aer ce este expulzata de aripa 4 la fiecare ciclu de functionare. Deoarece suprafata proiectata pe sol a aripii 4 este suficient de mare si debitul de aer expulzat spre in jos este si el important, se poate anula forta gravitationala exercitata de masa aeronavei 1 si deci se poate produce accelerarea pe verticala. O parte din aerul pompat de aripa 4 este indreptat in directie orizontala ceea ce produce deplasarea aeronavei 1 in directie orizontala. Aripa 4 poate fi construita pentru a avea o structura elastica. Aceasta structura elastica permite cresterea amplitudinii miscarii la extremitatile aripii 4 si deci amplificarea debitului de aer expulzat.

Mecanismul 3 este reprezentat in totalitate in figura 7 si contine un brat 20 de comanda, solidar cu o pirghie 21, inferiora, bratul 20 putindu-se roti intr-o articulatie 22, solidara cu structura 2. Pirghia 21 antreneaza o alta pirghie 23, superioara, prin intermediul unei articulatii 24. Pirghiile 21 si 23 formeaza impreuna o pereche de pirghii 25 ce oscileaza intr-un plan paralel cu planul longitudinal al aeronavei 1. Pirghia 21 este solidara cu un arbore transversal 26 ce isi transmite miscarea la o a doua pereche de pirghii 27, intr-un alt plan paralel cu planul longitudinal al aeronavei 1. Perechea de pirghii 27 este formata dintr-o pirghie 28, inferioara care prin intermediul unei articulatii 29 antreneaza o pirghie 30, superioara. Pirghiile 23 si 30 se pot roti liber pe o traversa 31 a aripii 4. Arborele transversal 26 prezinta la fiecare capat cite un pinion 32, conic. Fiecare pinion 32 antreneaza un pinion 33, conic, solidar fiecare cu cite un arbore longitudinal 34 ce se pot roti pe niste lagare 35, solidare cu structura 2. Fiecare arbore longitudinal 34 antreneaza doua perechi de pirghii 36 respectiv 37, formate fiecare dintr-o pirghie 38, inferioara si o pirghie 39, superioara. Perechile de pirghii 36 oscileaza doua cite doua in mod simetric in doua plane transversale ale aeronavei 1. Fiecare doua pirghii 36 se pot roti liber pe cite un lonjeron 40 al aripii 4. Cele 6 pirghi 23, 30 si 36 antreneaza aripa 4 intr-o miscare alternativa de translatie. Bratul 22 este antrenat in miscare de oscilatie de o biela 41 care este actionata de un arbore cotit 42, respectiv prin intermediul unui maneton 43. Arborele cotit 42 este actionat de un motor 44,

fixat pe structura 2. In acest caz cursa aripii 4 este fixa fiind determinata de cursa fixa a manetonului 43.

Intr-o alta varianta constructiva, figura 8, biela 40 este actionata de un mecanism 50, hipocicloidal. Acesta este actionat de un motor 51 care prezinta un arbore 52. Arborele 52 este solidar cu un ax 53 fixat la o distanta R de centrul arborelui 52. Pe axul 52 se poate roti liber un pinion 54 ce are raza de divizarea egala cu distanta R. Pe pinionul 54 este fixat un maneton 55. Pinionul 54 angreneaza cu o coroana dintata 56, considerata fixa pentru o aceiasi cursa si care are diametrul de divizare egal cu de doua ori distanta R. Coroana dintata 56 prezinta la exterior un sector dintat 57 ce angreneaza cu un melc 58. Melcul 58 este actionat de un actuator (nefigurat). Pentru o anumita pozitie a coroanei dintate 56, biela 40 realizeaza cursa maxima, respectiv atunci cind are o miscare liniara. Daca melcul 58 schimba pozitia coroanei dintate 56 axa de oscilatie a manetonului 55 se inclina si biela 40 incepe sa oscileze , realizind o cursa mai mica decit cursa maxima. Modificand in continuare pozitia coroanei dintate 56 se poate ajunge la o cursa apropiata de zero si biela 40 oscileaza sub un unghi maxim. Cursa variabila a bielei 40 determina o cursa variabila a aripii 4. Acest lucru permite ajustarea cursei aripii 4 in functie de viteza de inaintare a aeronavei 1. Cu cat viteza aeronavei 1 este mai mare cu atit cursa aripii 4 trebuie sa devina mai mica.

Controlul stabilitatii si concomitent al directiei de deplasare al aeronavei 1, figura 9, se realizeaza cu ajutorul unui flaps 70, situat pe partea dreapta a structurii 2, si al unui flaps 71, situat pe partea stanga a structurii 2. Fiecare flaps 70 sau 71 este actionat de un actuator 72. Cele doua flapsuri pot fi actionate individual in functie de necesitati. Daca flapsul 70 este scos din pozitia verticala, jetul de aer expulzat de aripa 4 este obturat si aeronava 1 se inclina spre partea dreapta. O data cu inclinarea apare si o mica rasucire care da directia de deplasare. Acelasi lucru se intampla in directie opusa daca se actioneaza flapsul 71.

O suplimentare a fortelei de propulsie pe orizontala, figura 10, se poate realiza la o aeronava 80 cu ajutorul unor motoare 81 ce antreneaza fiecare cite o elice 82. Motoarele 81 sunt atasate de o structura 83 cu ajutorul unor aripi 84 care au un profil aerodinamic, servind in acelasi la sustentatie. Cele doua motoare 81 pot fi comandate individual cu turatii diferite si deci pot fi folosite pentru a directiona aeronava 80 spre o directie sau alta.

In toate cazurile structura 2 sau 83 poate avea atasata o cabina sau o incinta pentru aparate (nefigurate).

Intr-o alta varianta o aeronava 200, ce poate fi de pasageri, ca in figurile 11 si 12, utilizeaza un fuzelaj 201 cel putin doua propulsoare 202, situate la extremitati, si un propulsor 203,

situat intre cele doua propulsoare **202**. Propulsoarele **202**, respectiv **203** sunt fiecare de tipul celui descris la exemplul anterior. Fiecare propulsor **202** utilizeaza o aripa **204** de o anumita greutate. Propulsorul **203** utilizeaza o aripa **205** avind o greutate dubla comparativ cu aripa **204**. In figura 11 aripa **205** se afla in pozitia extrema superioara. Concomitent aripile **204** sunt in pozitia extrema inferioara. In figura 12 aripa **205** se afla in pozitia extrema inferioara. Concomitent aripile **204** sunt in pozitia extrema superioara. Miscarea alternativa a aripilor **204** respectiv **205** este defazata cu 180° in scopul anularii oscilatiilor transmise fuzelajului **201** al aeronavei **200**. Fuzelajul **201** contine o cabina **206** si prezinta in partea din spate doua ventilatoare **207**, intubate care sunt folosite atit la propulsia pe orizontala cit si la directionarea aeronavei **200**.

O aeronava **90**, individuala, ca in figurile 13 si 14, utilizeaza aripa **4** si mecanismul **3** de actionare al ei, ca la exemplul anterior. Mecanismul **3** este in acest caz fixat pe un cadru **91** deschis spre partea frontala, pe care il utilizeaza un pilot **92**, asigurat cu un sistem de centuri **93**. Sistemul de centuri **93** este fixat de cadrul **91**. Cadrul **91** este format din niste bare **94**, verticale, ce fac legatura intre mecanismul **3** si o podea **95** pe care se pozitioneaza pilotul **92**. Solidar cu barele **94** sunt fixate alte bare **96** inclinate, unite la baza prin intermediul unor traverse **97**. Traversele **97** sunt situate mai jos decit podeaua **95**, fiind primele care intra in contact cu solul la aterizare. De cadrul **91** se fixeaza un motor **98** care poate fi de tipul electric sau cu ardere interna. Motorul **98** actioneaza parin intermediul unui arbore cotit **99** si al unei biele **100** o pirghie **101** solidara cu arborele transversal **26** al mecanismului **3**. Mecanismul **3** are aceiasi functionare ca la exemplul anterior producind oscilatia aripi **4** in planul vertical respectiv decolarea si aterizarea aeronavei individuale **90**, precum si zborul pe orizontala.

REVENDICARI

1. Aeronava cu decolare si aterizare pe verticala caracterizata prin aceea ca o aeronava (1) prezinta o structura (2), centrala, care sustine in partea superioara un propulsor (300) format in principal dintr-un mecanism (3), de tipul Sarrus, ce utilizeaza o aripa (4), unitara, situata deasupra centrului de greutate al aeronavei (1), aripa (4) fiind fixata in pozitia mediana si in mod simetric pe structura (2), aripa (4) avind o miscare alternativa de translatie cu amplitudinea maxima comparabila cu latimea aripii (4).

2. Aeronava ca la revendicarea 1 caracterizata prin aceea ca aripa (4) este formata dintr-un cadru (5) format din niste traverse (6) si niste lonjeroane (7) ce se intersecteaza cu traversele (6) si un bord de atac (8) situat spre partea din fata, si

pe intreaga suprafata aripii (4) sunt dispuse niste supape unisens (9), flexibile, care sunt fixate pe traversele (6) si care sunt orientate cu partea lor fixa spre bordul de atac (8) si cu partea flexibila spre spatele aeronavei (1), si

fiecare supapa unisens (9) se blocheaza atunci cind este inchisa in traversa (6) situata inspre partea din spate, si

supapele unisens (9) sunt astfel dispuse ca la miscarea descendenta sa se inchida, respectiv sa creeze o aripa (4), etanse si la miscarea ascendentă sa se deschida, respectiv sa permita circulatia aerului intre partea superioara si cea inferioara a aripii (4).

3. Aeronava ca la revendicarea 2 caracterizata prin aceea ca fiecare supapa unisens (9) prezinta la partea dinspre spate o masa aditionala (10) ce poate fi lipita, atasata cu anumite organe de asamblare sau poate fi integrata in supapa unisens (9).

4. Aeronava ca la revendicarea 2 caracterizata prin aceea ca aripa (4) are o structura elastica.

5. Aeronava ca la revendicarea 2 caracterizata prin aceea ca mecanismul (3) prezinta un brat (20), de comanda, solidar cu o pirghie (21), inferiora, bratul (20) putindu-se roti intr-o articulatie (22), solidara cu structura (2), si

pirghia (21) antreneaza o alta pirghie (23), superioara, prin intermediul unei articulatii (24), pirghiile (21) si (23) formind impreuna o pereche de pirghii (25) ce oscileaza intr-un plan paralel cu planul longitudinal al aeronavei (1), si

pirghia (21) este solidara cu un arbore transversal (26) ce isi transmite miscarea la o a doua pereche de pirghii (27), intr-un alt plan paralel cu planul longitudinal al aeronavei (1), si

perechea de pirghii (27) este formata dintr-o pirghie (28), inferioara care prin intermediul unei articulatii (29) antreneaza o pirghie (30), superioara, si

pirghiile (23) si (30) se pot roti liber pe o traversa (31) a aripii (4), si arborele transversal (26) prezinta la fiecare capat cite un pinion (32), conic, si

fiecare pinion (32) antreneaza un pinion (33), conic, solidar fiecare cu cite un arbore longitudinal (34) ce se pot roti pe niste lagare (35), solidare cu structura (2), fiecare arbore longitudinal (34) antrenind doua perechi de pirghii (36) respectiv (37), formate fiecare dintr-o pirghie (38), inferioara si o pirghie (39), superioara, si

perechile de pirghii (36) oscileaza doua cite doua in mod simetric in doua plane tansversale ale aeronavei (1), si

fiecare doua pirghii (36) se pot roti liber pe cite un lonjeron (40) al aripii (4), si

cele sase perechi de pirghii (23), (30) si (36) antreneaza aripa (4) in miscare alternativa de translatie.

6. Aeronava ca la revendicarea 5 caracterizata prin aceea ca bratul (22) este antrenat in miscare de oscilatie de o biela (41) care este actionata de un arbore cotit (42), respectiv prin intermediul unui maneton (43), arborele cotit (42) fiind actionat de un motor (44), fixat pe structura (2).

7. Aeronava ca la revendicarea 5 caracterizata prin aceea ca bratul (22) este actionat de biela (40) care este inclusa intr-un mecanism (50), hipocicloidal, si

mecanismul (50) este actionat de un motor (51) care prezinta un arbore (52), arborele (52) fiind solidar cu un ax (53) fixat la o distanta R de centrul arborelui (52), si

pe axul (52) se poate roti liber un pinion (54) ce are raza de divizarea egala cu distanta R si pe pinionul (54) este fixat un maneton (55), si

pinionul (54) angreneaza cu o coroana dintata (56), interioara, considerata fixa pentru o aceiasi cursa si care are diametrul de divizare egal cu de doua ori distanta R, coroana dintata (56) prezintind la exterior un sector dintat (57) ce angreneaza cu un melc (58) si melcul (58) este actionat de un actuator.

8. Aeronava ca la revendicarea 6 si 7 caracterizata prin aceea ca controlul stabilitatii si concomitent al directiei de deplasare al aeronavei (1), se realizeaza cu ajutorul unui flaps (70), situat pe partea dreapta a structurii (2), si al unui flaps (71), situat pe partea stanga a structurii (2), fiecare flaps (70) sau (71) fiind actionat de un actuator (72), si cele doua flapsuri (70) sau (71) pot fi actionate individual in functie de necesitat.

9. Aeronava ca la revendicarea 8 caracterizata prin aceea ca o aeronava (80) utilizeaza doua motoare (81) ce antreneaza fiecare cite o elice (82), motoarele (81) fiind atasate de o structura

(83) cu ajutorul unor aripi (84), care au un profil aerodinamic, servind in acelasi la sustentatie, si cele doua motoare (81) pot fi comandate individual.

10. Metoda de functionare caracterizata prin aceea ca supapele unisens (9) se inchid si deschid la capetele cursei pe verticala a aripii (4), datorita diferentelor de presiune dintre cele doua fete ale aripii (4), diferente care se creeaza in miscarea ei alternativa de translatie si datorita inertiei supapei unisens (9), respectiv a masei aditionale (10) la inversarea sensului miscarii aripii (4), si

aripa (4) produce la miscarea descendenta o depresiune pe fata superioara si o presiune pe fata inferioara care au valori relativ importante datorita faptului ca supapele unisens (9) sunt inchise iar marimea acestei presiuni si depresiuni depinde de frecventa de oscilatie a aripii (4), si

la miscarea ascendentă a aripii (4) supapele unisens (9) se deschid permitind circulatia aerului intre partea superioara si cea inferioara, si

simultan cu realizarea distributiei de presiuni, este creata o forta ascensionala suplimentara datorita impulsului realizat de masa de aer ce este expulzata de aripa (4) la fiecare ciclu de functionare, si

distributia de presiuni si fluxul de aer indreptat substantial in directia spre in jos anuleaza forta gravitationala exercitata de masa aeronavei (1) si produce accelerarea pe verticala, si

o parte din aerul pompat de aripa (4) este indreptat in directie orizontala ceea ce produce deplasarea aeronavei (1) in directie orizontala.

11. Metoda ca la revendicarea 10 caracterizata prin aceea ca structura elastica a aripii (4) permite cresterea amplitudinii miscarii la extremitatile aripii (4) si deci amplificarea debitului de aer expulzat.

12. Metoda ca la revendicarea 10 caracterizata prin aceea ca pentru o anumita pozitie a coroanei dintate (56), biela (40) realizeaza cursa maxima, respectiv atunci cind biela (40) are o miscare liniara, si

atunci cind melcul (58) schimba pozitia coroanei dintate (56) axa de oscilatie a manetonului (55) se inclina si biela (40) incepe sa oscileze , realizind o cursa mai mica decit cursa maxima, si

la cealalta extrema, pozitia coroanei dintate (56) ajunge la o cursa apropiata de zero, caz in care biela (40) oscileaza sub un unghi maxim, si

cursa variabila a bielei (40) determina o cursa variabila a aripii (4), permitind ajustarea cursei aripii (4) in functie de viteza de inaintare a aeronavei (1), si

cu cat viteza aeronavei (1) este mai mare cu atit cursa aripii (4) este reglata sa devina mai mica.

13. Metoda ca la revendicarea 10 caracterizata prin aceea ca pentru echilibrarea si directionarea aeronavei se actioneaza individual asupra flapsurilor (70) si (71), si

daca flapsul (70) este scos din pozitia verticala, jetul de aer expulzat de aripa (4) este obturat si aeronava (1) se inclina spre partea dreapta, o data cu inclinarea putindu-se crea si o mica rasucire care da directia de deplasare, si

daca flapsul (71) este scos din pozitia verticala, jetul de aer expulzat de aripa (4) este obturat si aeronava (1) se inclina spre partea stinga, o data cu inclinarea putindu-se crea si o mica rasucire care da directia de deplasare.

14. Metoda ca la revendicarea 10 caracterizata prin aceea ca pentru directionarea aeronavei se actioneaza individual asupra motoarelor (81) care imprimă o viteza de rotatie diferita elicilor (82).

15. Aeronava ca la revendicarea 5 caracterizata prin aceea ca o aeronava (200), ce poate fi de pasageri, utilizeaza un fuzelaj (201) pe care sunt fixate in partea superioara doua propulsoare (202), situate la extremitati, si un propulsor (203), situat intre cele doua propulsoare (202), fiecare propulsor (202) utilizand o aripa (204) de o anumita greutate si propulsorul (203) utilizand o aripa (205) avind o greutate dubla comparativ cu aripa (204), si

fuzelajul (201) contine o cabina (206) si prezinta in partea din spate doua ventilatoare (207), intubate care sunt folosite atit la propulsia pe orizontala cit si la directionarea aeronavei (200).

16. Metoda ca la revendicarea 5 caracterizata prin aceea ca miscarea alternativa a aripilor (204) respectiv (205) este defazata cu 180° in scopul anularii oscilatiilor transmise fuzelajului (201) al aeronavei (200).

17. Aeronava ca la revendicarea 5 caracterizata prin aceea ca in cazul unei aeronave individuale (90) pe mecanismul (3) se fixeaza un cadru (91) deschis spre partea frontală, pe care il utilizeaza un pilot (92), asigurat cu un sistem de centuri (93), si

sistemul de centuri (93) este fixat de cadrul (91), si

cadrul (91) este format din niste bare (94), verticale, ce fac legatura intre mecanismul (3) si o podea (95) pe care se pozitioneaza pilotul (92), si

solidar cu barele (94) sunt fixate alte bare (96), inclinate, unite la baza prin intermediul unor traverse (97), si

traversele (97) sunt situate mai jos decit podeaua (95), si

de cadrul (91) se fixeaza un motor (98) care poate fi de tipul electric sau cu ardere interna, si

motorul (98) actioneaza parin intermediul unui arbore cotit (99) si al unei biele (100) o pirghie (101) solidara cu arborele transversal (26) al mecanismului (3).

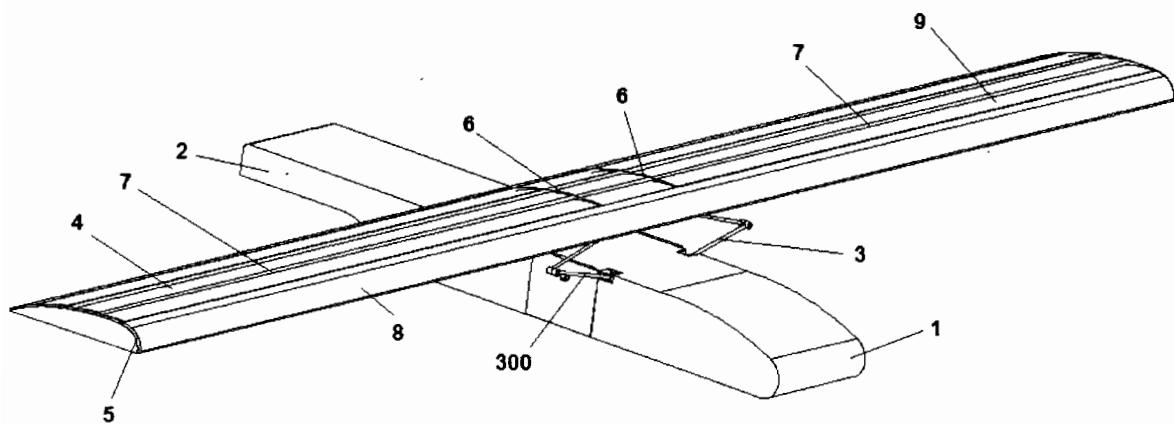


Fig. 1

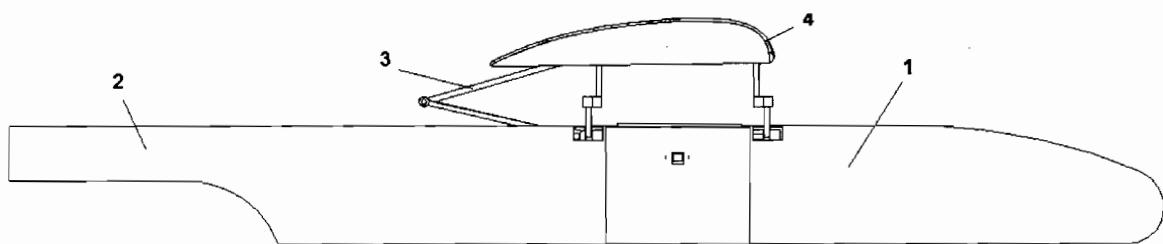


Fig. 2

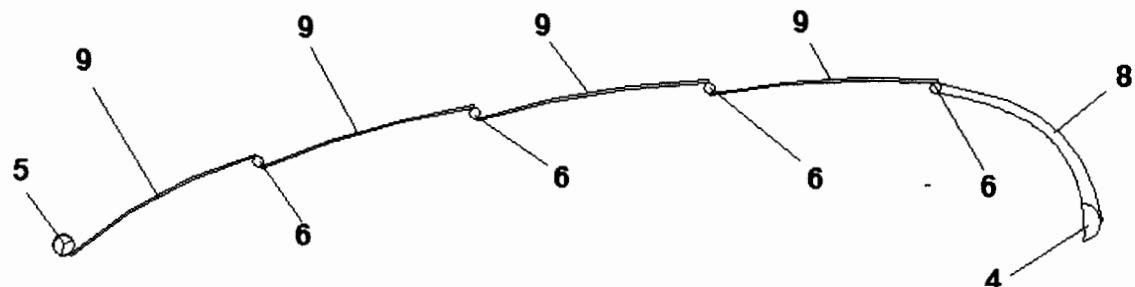


Fig. 3

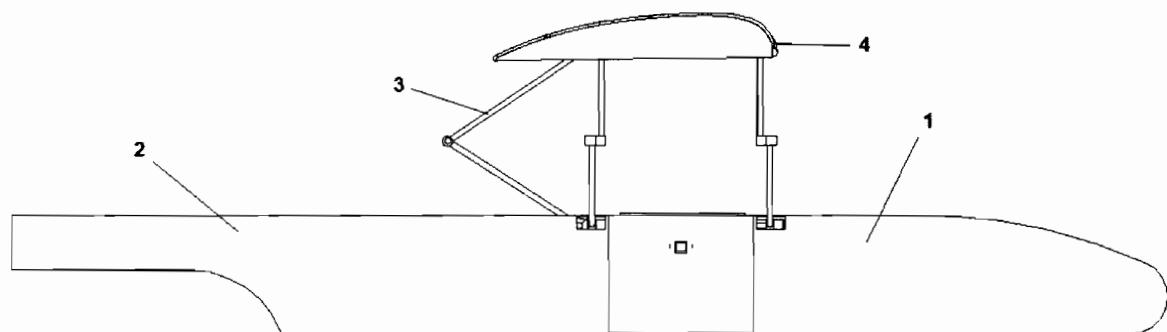


Fig. 4

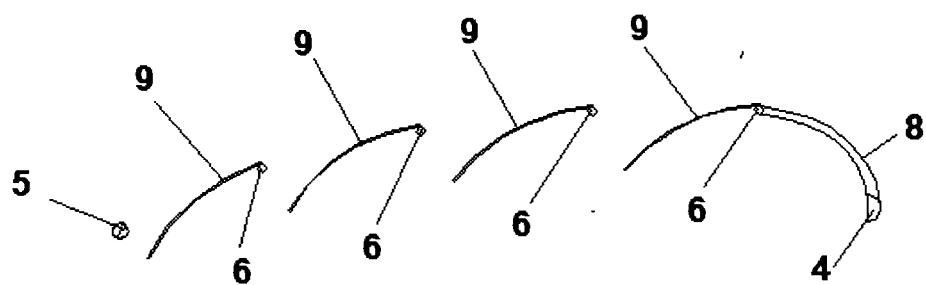


Fig. 5

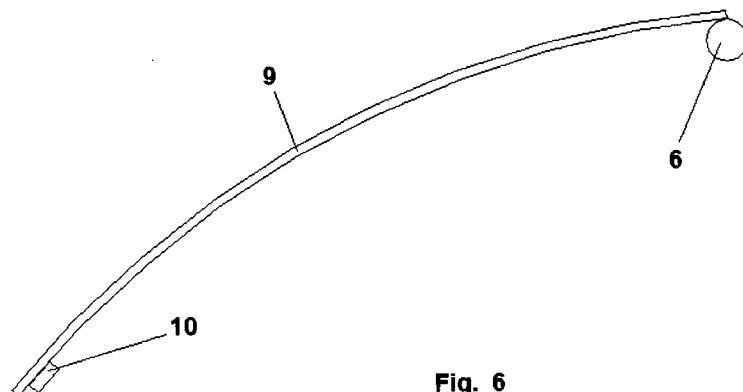


Fig. 6

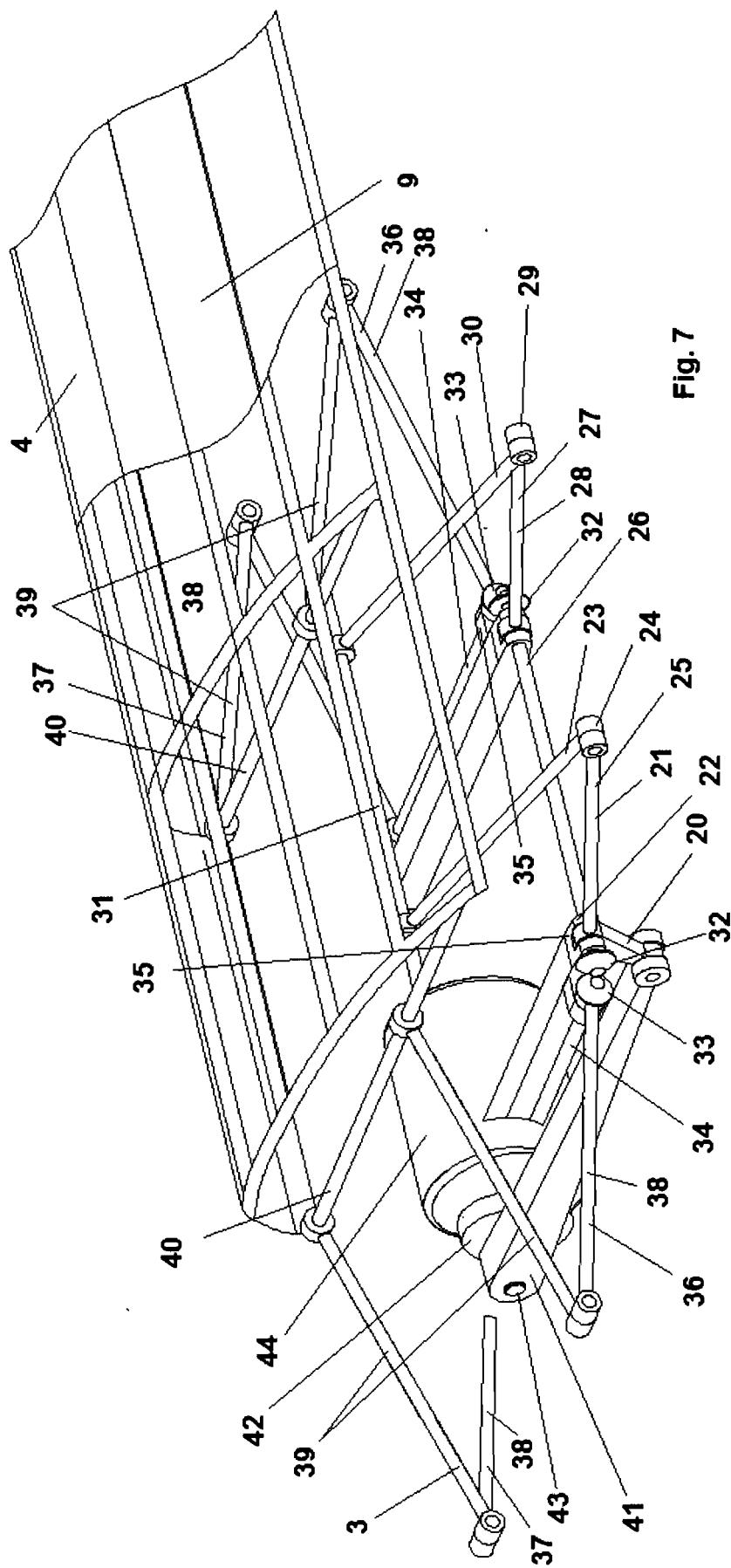
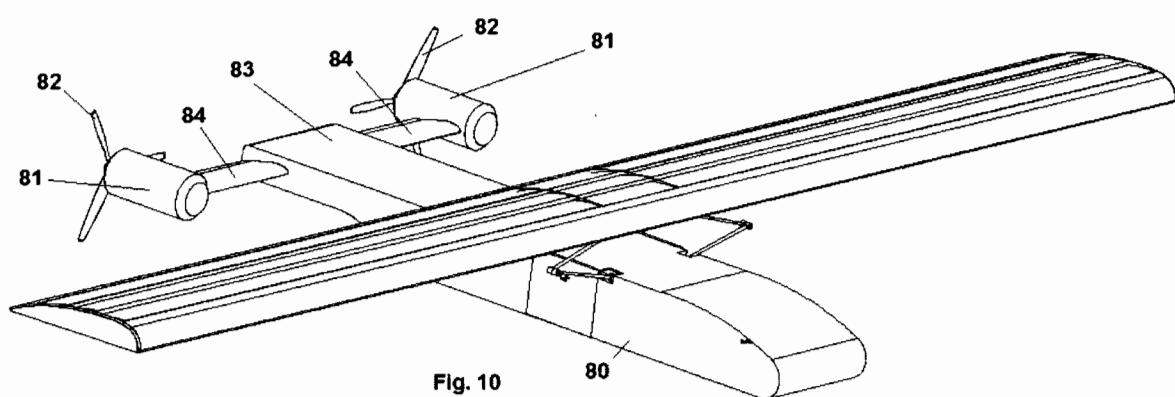
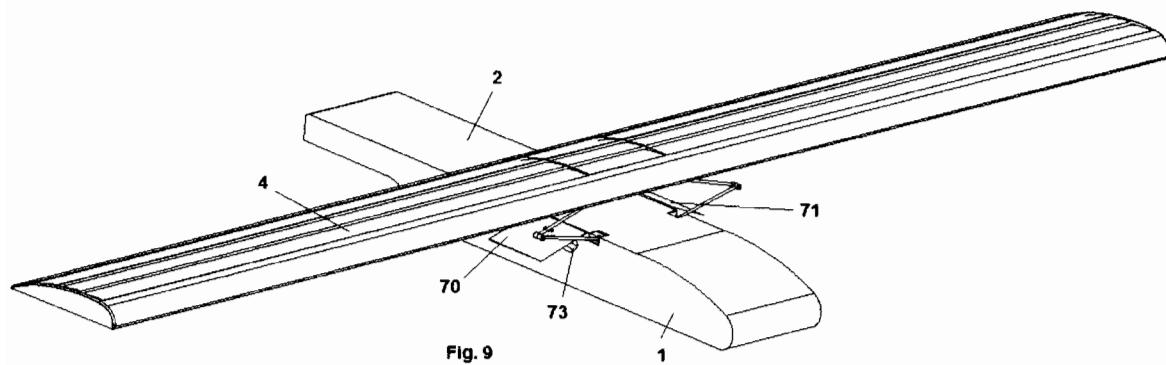
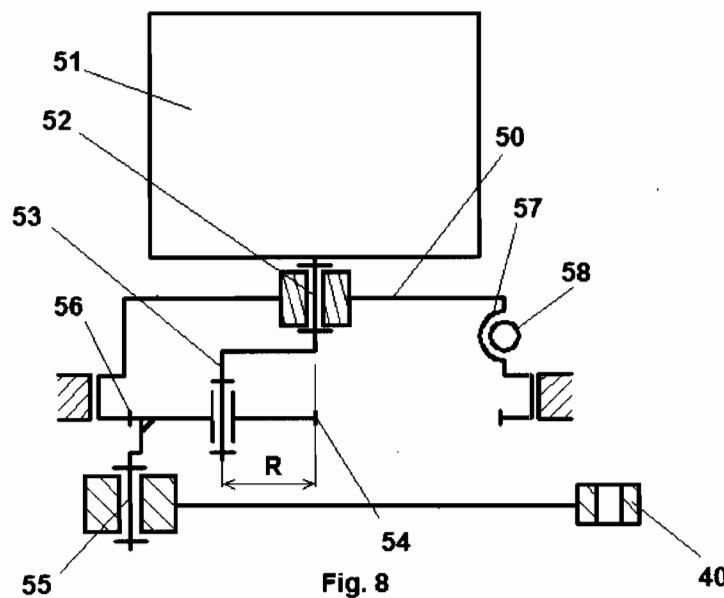


Fig. 7



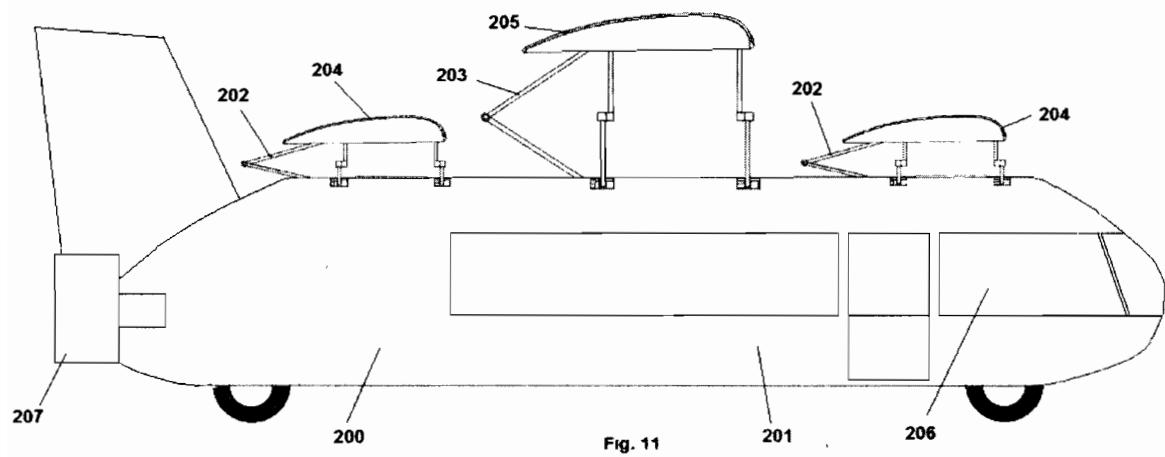


Fig. 11

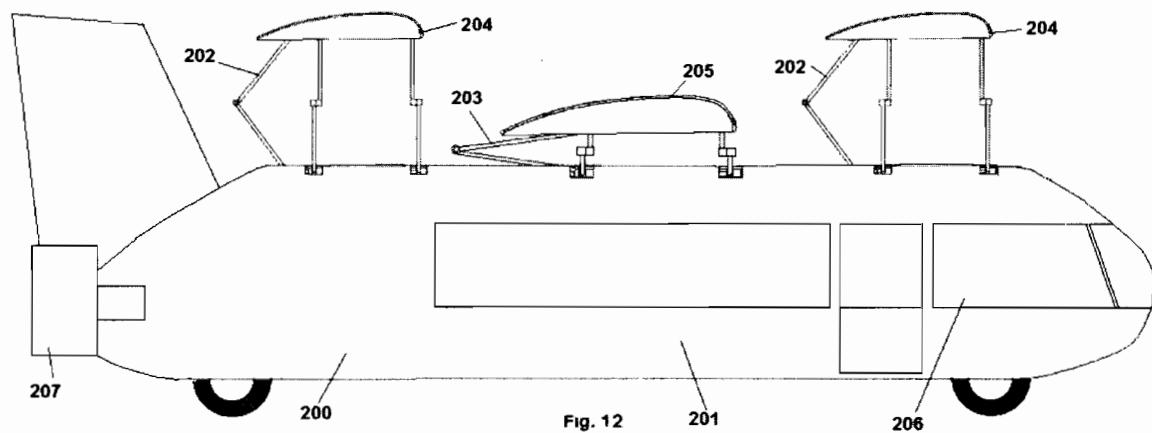


Fig. 12

