



(11) RO 127387 B1

(51) Int.Cl.

B30B 9/32 (2006.01),

B30B 9/30 (2006.01),

B29B 17/00 (2006.01)

(12)

BREVET DE INVENTIE

(21) Nr. cerere: **a 2010 01162**

(22) Data de depozit: **24.11.2010**

(45) Data publicării mențiunii acordării brevetului: **30.09.2013 BOPI nr. 9/2013**

(41) Data publicării cererii:
30.05.2012 BOPI nr. **5/2012**

(73) Titular:
• **COMIS S.R.L.**, BD.NICOLAE IORGA
NR.83, BL.E 13, PARTER,
VĂLENII DE MUÑTE, PH, RO

(72) Inventatori:
• **SOARE ADRIAN**, BD.NICOLAE IORGA
NR.72, BL.C 1, SC.A, AP.2,
VĂLENII DE MUÑTE, PH, RO;
• **BARBU VALENTIN**, SOS.OLTENIȚEI
NR.34, BL.5 C, SC.1, ET.7, AP.30,
SECTOR 4, BUCUREȘTI, B, RO;
• **BADEA FLORIAN**,
STR.EROU PUIU SORIN NR.2, BL.36, SC.B,
AP.40, CÂMPINA, PH, RO;

• **BARBU IULIA**, SOS.OLTENIȚEI NR. 34,
BL.5 C, SC.1, ET.7, AP.30, SECTOR 4,
BUCUREȘTI, B, RO;

• **IONEL MIHAI**, ALEEA ROȘIORI NR.2,
CÂMPINA, PH, RO;

• **MANOLACHE ȘERBAN**,
STR.ALEXANDRU IOAN CUZA NR.5,
CÂMPINA, PH, RO;

• **ARVAT MARIANA**, STR.CAROL I NR.3,
BL.3 C, SC.A, AP.3, CÂMPINA, PH, RO

(56) Documente din stadiul tehnicii:
US 7536948 B1; US 5941167;
WO 90/05346 A1

(54) **ECHIPAMENT DE COMPACTAT CU ALIMENTARE ȘI
EVACUARE SINCRONIZATE MECANIC**

Examinator: ing. MILITARU CRISTIN DORU



Orice persoană are dreptul să formuleze în scris și motivat, la OSIM, o cerere de revocare a brevetului de inventie, în termen de 6 luni de la publicarea mențiunii hotărârării de acordare a acesteia

RO 127387 B1

Invenția se referă la un echipament de compactare, în principal, a produselor de tipul recipientelor PET, bucată cu bucată, în vederea micșorării volumului, pentru eficientizarea transportului spre firmele de procesare ulterioară a acestor materiale reciclabile.

Invenția încearcă rezolvarea unei probleme apărute ca urmare a utilizării recipientelor de tip PET, care după utilizare devin deșeu. Colectarea și transportul acestora la centrele de prelucrare în vederea reciclării este extrem de costisitoare, datorită volumului lor mare în raport cu greutatea. Aruncarea acestora pe terenuri virane, malurile râurilor etc. produce poluarea zonelor respective. Datorită unor condiții specifice existente pe plan național (legislație, educație civică etc.), este neficientă soluția tehnologică în care transportul se face cu butelii întregi.

Sunt cunoscute instalații de compactat PET-uri, majoritatea dintre acestea fiind concepute pentru realizarea de baloți din aceste deșeuri. Instalațiile respective au comenzi independente, atât pentru admisia în camera de compactare și balotare, cât și pentru evacuarea balotului. Instalațiile cunoscute au puteri instalate de peste 35 kW.

Dezavantajele acestor instalații constau, în principal, în dimensiunile de gabarit foarte mari, cu un consum energetic, de asemenea, mare, fapt ce nu permite amplasarea acestora la generatorii de deșeuri cu cantități mici și medii (moteluri, hoteluri, asociații de locatari, școli, instituții publice, spații publice), costuri de întreținere mari, iar funcționarea acestora trebuie supravegheată de operatori specializați și, de asemenea, implică existența unei cantități mari și permanente de deșeuri PET.

Este cunoscut, din documentul **US 7536948 B1**, un echipament de compactare, bucată cu bucată, a unor recipiente de uz alimentar, precum cutiile de băuturi răcoritoare, la care compactarea recipientelor este realizată într-o cameră de compactare, delimitată de o placă presoare fixă și o placă presoare mobilă, acționarea plăcii mobile fiind realizată de un piston acționat electric, a cărui cursă este limitată de un arc de compresiune. Alimentarea camerei de compactare se face dintr-un buncăr de alimentare prin intermediul unui comutator care permite accesul în camera de compactare a unui singur recipient și care în același timp acționează motorul electric pentru a realiza compactarea recipientului introdus în camera de compactare. După compactare, recipientul procesat este preluat gravitațional de către un container colector, permitând activarea comutatorului pentru un nou ciclu de compactare.

Mai este cunoscut, din documentul **US 5941167**, un echipament portabil pentru compactarea, bucată cu bucată, a recipientelor din aluminiu, după golire. Compactarea este realizată într-o cameră de presare, între o placă fixă și una mobilă. Alimentarea cu recipientele ce urmează a fi presate se face prin intermediul unei vane care pivotează între o poziție de deschis și una de închis, și care nu permite accesul unui nou recipient, înainte de evacuarea recipientului compactat. Presarea este comandată de un buton de acționare, protejat de o apărătoare, pentru evitarea accidentelor. Colectarea recipientelor compactate se face gravitațional într-un container colector.

Problema tehnică pe care inventia își propune să o rezolve constă în realizarea unui echipament pentru compactarea deșeurilor de tip PET, bucată cu bucată, fiabil, cu funcționare simplă și eficace, și în care intervenția operatorului să fie minimă.

Această problemă este rezolvată prin realizarea unui echipament tehnologic pentru compactarea recipientelor PET imediat după consum, având dimensiuni reduse, un consum mic de energie și care poate fi amplasat în incinta furnizorului de deșeuri PET. Prin această compactare, se realizează reducerea volumului de material, eficientizându-se transportul către centrele specializate, care asigură mai departe ciclul de valorificare. Echipamentul asigură compactarea, bucată cu bucată, a recipientelor, automat, accesul materialului de

RO 127387 B1

compactat în camera de presare fiind permis numai dacă aceasta este goală. Materialele de compactat cad gravitațional, atât la intrarea, cât și la evacuarea acestora în și din camera de compactare. Pistonul care asigură compactarea antrenează, prin dispozitivele de comandă, două sertare, unul de admisie care permite sau nu accesul în camera de compactare, plasat deasupra acesteia, celălalt, fiind plasat sub camera de compactare, permite eliminarea materialului compactat și nu permite ieșirea materialului de compactat.	1
Compactarea se realizează în camera de presare, între o placă fixă și una mobilă, care este acționată de un piston prin intermediul unor arcuri de compresiune, fapt ce permite compactarea diverselor dimensiuni de PET cu dop, cât și fără dop. Legătura elastică între pistonul ce are o cursă fixă dată de excentricitatea mecanismului bielă-manivelă și placa presoare mobilă asigură comanda dispozitivelor de acționare a sertarelor de admisie, respectiv, de evacuare.	7
Funcționarea acestui echipament se bazează pe următoarele aspecte: dacă camera de compactare este goală, atunci placa presoare mobilă, la deplasarea pistonului în direcția de presare, vine în contact cu placa fixă, iar dacă în camera de compactare este material compactat, neevacuat, placa presoare mobilă nu vine în contact cu placa fixă. Pornind de la această constatare, a fost realizat un dispozitiv de comandă a sertarelor. Dispozitivul de comandă a sertarului de alimentare este fixat pe placa mobilă. La funcționarea acestuia, apar două posibilități: dacă camera de compactare este goală, bolțul dispozitivului lovește un tampon fixat pe placa fixă, deplasându-l și acționând doi pinteni care, la retragerea pistonului, vor antrena sertarul de alimentare, permitând accesul PET-ului; dacă camera de compactare nu este goală, bolțul nu se mai deplasează, sertarul de alimentare rămânând în poziția închis. La capătul cursei de retragere a pistonului, bolțul dispozitivului este adus în poziția inițială.	13
Dispozitivul de comandă a sertarului de evacuare este fixat pe piston, iar bolțul dispozitivului este acționat de un tampon plasat pe placa mobilă, astfel dacă camera de compactare nu este goală, placa mobilă nu face cursă întreagă, iar bolțul dispozitivului lovește tamponul fixat pe placa mobilă, deplasându-l și acționând doi pinteni care la retragerea pistonului vor antrena sertarul de evacuare, permitând evacuarea PET-ului; dacă camera de compactare este goală, bolțul nu se mai deplasează, sertarul de alimentare rămânând în poziția închis. La capătul cursei de retragere a pistonului, bolțul dispozitivului este adus în poziția inițială.	25
Echipamentul de compactat, cu alimentare și evacuare sincronizate mecanic, conform inventiei, prezintă următoarele avantaje:	33
- are dimensiuni reduse, putând fi amplasat în incinta agentului economic;	35
- are un consum mic de energie;	35
- este ușor de exploatat și nu necesită operatori specializați.	35
Se dă, în continuare, un exemplu de realizare a inventiei și în legătură cu fig.1...3, care reprezintă:	37
- fig. 1, secțiune transversală prin compactor;	39
- fig. 2, secțiune prin dispozitivul de comandă a sertarelor de alimentare, respectiv, de evacuare, în poziția neacționat:	41
- fig. 3, secțiune prin dispozitivul de comandă a sertarelor de alimentare, respectiv, de evacuare, în poziția acționat.	43
Echipamentul de compactat, cu alimentare și evacuare sincronizate mecanic, conform inventiei, este utilizat pentru compactarea deșeurilor de tip PET, direct la furnizori (moteluri, hoteluri, asociații de locatari, școli, instituții publice, spații publice).	45
În fig. 1 este prezentată schema de principiu a echipamentului de compactat, cu alimentare și evacuare sincronizate mecanic.	47

1 Pistonul 3 are o mișcare rectilinie, având cursa constantă, aceasta putând fi realizată
2 prin diverse moduri, de exemplu: mecanic, bielă-manivelă etc.

3 Materialele de compactat cad gravitațional atât la intrare, cât și la evacuarea acestora
4 în și din camera de compactare, pe rând, câte un recipient.

5 Această cerință este asigurată de sertarul de alimentare 10, respectiv, de sertarul de
6 evacuare 11, acționate de dispozitivele de comandă care închid și deschid accesul spre și
7 din camera de compactare, în funcție de prezența sau nu, în camera de compactare, a
8 materialului de compactat.

9 Succesiunea fazelor de compactare este următoarea:

- 11 - accesul în camera de compactare, pentru aceasta, sertarul de alimentare 10 este
12 deschis, iar sertarul de evacuare 11 este închis;
- 13 - compactarea materialului;
- 14 - evacuarea materialului compactat, pentru aceasta, sertarul de evacuare 11 este
15 deschis, iar sertarul de alimentare 10 este închis.

16 Compactarea recipientelor PET se realizează în camera de compactare prin
17 presiunea realizată, între placa presoare fixă 1 și placa presoare mobilă 2, de arcurile de
18 compresiune 4, calculate astfel încât, la capătul cursei pistonului 3, să asigure forța necesară
19 unei deformări plastice a recipientelor.

20 În camera de compactare, pot intra atât recipiente cu dop, cât și fără dop.

21 În cazul recipientelor cu dop, aflate în camera de compactare, la deplasarea
22 pistonului 3 în direcția de acționare a, placa presoare mobilă 2 întâmpină o rezistență mărită,
23 comprimând arcurile de compresiune 4, în felul acesta, acele perforatoare 20 ies prin placa
24 presoare mobilă 2, spărgând recipientul. Compactarea continuă până la capătul cursei
25 pistonului 3. La retragerea pistonului 3, arcurile 4 revin la lungimea inițială, extrăgând acele
26 perforatoare 20 din recipient.

27 În timpul unui ciclu, pot apărea două situații:

- 28 - camera de compactare este goală, situație în care placa presoare mobilă 2 vine în
29 contact direct cu placa presoare fixă 1, apăsând cu forță dată de arcurile 4 la săgeata respectivă;
- 30 - camera de compactare nu este goală, situație în care placa presoare mobilă 2 nu
31 vine în contact direct cu placa presoare fixă 1, între ele interpunându-se materialul
32 compactat, arcurile 4 sunt comprimate mai mult, iar distanța dintre placa presoare mobilă 2
33 și pistonul 3 devine mai mică.

34 Pornind de la această constatare, dispozitivul conform inventiei comandă
35 deschiderea sertarului de alimentare 10 și rămânerea în poziție închisă a sertarului de
36 evacuare 11, dacă camera de compactare este goală, respectiv, rămânerea în poziție
37 închisă a sertarului de alimentare 10 și deschiderea sertarului de evacuare 11, dacă în
38 camera de compactare mai este material compactat.

39 Pistonul 3, la fiecare cursă de retragere b, prin furca 18 și furca 19, antrenează
40 sertarul de alimentare 10, respectiv, sertarul de evacuare 11, obturând atât accesul, cât și
41 evacuarea în/din camera de compactare.

42 Apar două situații:

- 43 - dacă camera de compactare este goală, atunci sertarul de alimentare 10 trebuie să
44 se deplaseze, permitând accesul în camera de compactare, iar sertarul de evacuare 11
45 trebuie să rămână în poziția închisă;
- 46 - dacă camera de compactare nu este goală, atunci sertarul de alimentare 10 trebuie să
47 rămână în poziția închisă, iar sertarul de evacuare 11 trebuie să se deplaseze, permitând
48 evacuarea materialului din camera de compactare.

RO 127387 B1

Pe pistonul 3 cu o cursă constantă asigurată de sistemul de acționare bielă-manivelă, este fixată elastic placa presoare mobilă 2, prin intermediul unor arcuri de compresiune 4 care asigură forța de compactare necesară. Fixarea elastică a acesteia permite comprimarea diverselor materiale la cote diferite, în funcție de rezistență mecanică a acestora. Astfel, placa presoare mobilă 2 parcurge cursa întreagă numai dacă camera de compactare este goală, apăsând pe placa presoare fixă 1 cu forța dată de arcurile de compresiune 4, la săgeata prestatibilită la montaj în funcție de materialul ce urmează a fi compactat.

Dispozitivul de comandă a sertarului de alimentare 10, respectiv, de evacuare 11, trebuie să asigure următoarele funcții:

- dacă camera de compactare este goală, atunci la deplasarea pistonului 3 în direcția de acționare a, sertarul de alimentare 10 trebuie să se deschidă, iar sertarul de evacuare 11 să rămână închis;

- dacă camera de compactare nu este goală, atunci la deplasarea pistonului 3 în direcția de acționare a (mai este material compactat, dar neevacuat), atunci sertarul de alimentare 10 trebuie să rămână închis, iar sertarul de evacuare 11 să se deschidă.

Dispozitivele de comandă a sertarului de alimentare 10, respectiv, de evacuare 11, sunt identice constructiv, iar montarea lor în cadrul echipamentului se face astfel:

- suportul 17 al dispozitivului de comandă a sertarului de alimentare 10 este solidar cu placa presoare mobilă 2, tamponul 5 de cuplare fiind fixat pe placa presoare fixă 1, iar tamponul de comandă decuplare 14 este fixat pe carcasă;

- suportul dispozitivului de comandă 17 a sertarului de evacuare este solidar cu pistonul 3, tamponul de cuplare 13 fiind fixat pe placa presoare mobilă 2, iar tamponul de comandă decuplare 15 este fixat pe carcasă.

Funcționarea dispozitivului de comandă a sertarului de alimentare

Dacă camera de compactare este goală, placa presoare mobilă 2 este presată pe placa presoare fixă 1, în acest caz, bolțul 6 al dispozitivului de cuplare sertar alimentare 10 este împins de tamponul 5, fixat pe placa presoare fixă 1, deplasându-se în direcția de acționare a, ridică bilele 16 și pârghia de amplificare 7, fiind deplasat știftul de cuplare 8, care va antrena, prin pintenul 9, sertarul de alimentare, deschizând accesul în camera de compactare (fig. 3).

La fiecare capăt de cursă a pistonului 3 din direcția a, bolțul 6 este deplasat în poziția inițială, închis, de tamponul comandă decuplare 18 sertar alimentare.

Dacă camera de compactare nu este goală, placa presoare mobilă 2 este presată pe materialul de compactat și placa presoare fixă 1, în acest caz, bolțul 6 al dispozitivului de cuplare sertar alimentare nu atinge tamponul 5, dispozitivul nu este acționat (fig. 2), sertarul de alimentare rămâne pe poziția închis, obturând accesul în camera de compactare.

Funcționarea dispozitivului de comandă a sertarului de evacuare

Dacă camera de compactare este goală, placa presoare mobilă 2 este presată pe placa presoare fixă 1, în acest caz, tamponul 13, reglat fiind astfel încât bolțul 6 al dispozitivului de cuplare sertar evacuare să nu atingă tamponul 13, dispozitivul nu este acționat, iar sertarul rămâne pe poziția închis (fig. 2).

Dacă camera de compactare nu este goală, placa presoare mobilă 2 este presată pe materialul de compactat și placa presoare fixă 1, în acest caz, bolțul 6 al dispozitivului de cuplare sertar evacuare atinge tamponul 13, deplasându-se în direcția a, ridică bilele 16, iar prin intermediul pârghiei de amplificare 7 este deplasat știftul de cuplare 8, care va antrena, prin pintenul 12, sertarul de evacuare, deschizând accesul dinspre camera de compactare (fig. 3).

La fiecare capăt de cursă a pistonului 3 din direcția a, bolțul 6 este deplasat în poziția inițială, închis, de tamponul de comandă decuplare 19 sertar evacuare.

3 1. Echipament de compactat, cu alimentare și evacuare sincronizate mecanic, folosit
4 pentru presarea, în principal, a recipientelor de tip PET, alcătuit dintr-o placă presoare fixă
5 (1) și o placă presoare mobilă (2), între care are loc compactarea, bucată cu bucată, a recipientelor
6 goale, acționarea plăcii presoare mobile (2) fiind realizată de către un piston (3) cu o cursă
7 constantă, placă presoare mobilă (2) fiind montată pe piston (3) prin intermediul unor arcuri
8 de compresiune (4) care asigură realizarea de forțe de compresie în funcție de rezistență mecanică
9 opusă de recipient, introducerea recipientului în camera de compactare fiind realizată prin
10 intermediul unui sertar de alimentare (10), iar eliminarea recipientului compactat este realizată
11 printr-un sertar de evacuare (11), **caracterizat prin aceea că** acesta cuprinde un dispozitiv
12 de comandă a sertarului de alimentare (10), identic constructiv cu un dispozitiv de comandă
13 a sertarului de evacuare (11), având un suport (17) solidar cu placă presoare mobilă (2) și
14 fiind prevăzut cu un bolț (6) care, prin presarea plăcii presoare mobile (2) pe placă presoare
15 fixă (1), când camera de compactare este goală, este împins de un tampon (5) fixat pe placă
16 presoare fixă (1), ridicând niște bile (16) și o pârghie de amplificare (7) care deplasează un
17 știfit de cuplare (8) care antrenează printr-un pinten (9) sertarul de alimentare (10), deschizând
18 accesul în camera de compactare, în timp ce dispozitivul de comandă a sertarului de evacuare
19 (11), al cărui suport este solidar cu pistonul (3), nu cuplează sertarul la piston (3), rămânând
20 astfel în poziția închis, la cursa pistonului (3) pe direcția de acționare (a), realizându-se compactarea
21 recipientului, iar la cursa de retragere (b) a pistonului (3), dispozitivul de comandă a sertarului
22 de alimentare (10) nu cuplează sertarul la piston (3), rămânând în poziția închis, în timp ce
23 dispozitivul de comandă a sertarului de evacuare (11) cuplează sertarul la piston (3), realizându-se
24 evacuarea gravitațională a recipientului compactat.

25 2. Echipament conform revendicării 1, **caracterizat prin aceea că** asigură presarea
26 recipientelor cu rezistență mecanică diferită la compactare.

RO 127387 B1

(51) Int.Cl.

B30B 9/32 (2006.01).

B30B 9/30 (2006.01).

B29B 17/00 (2006.01)

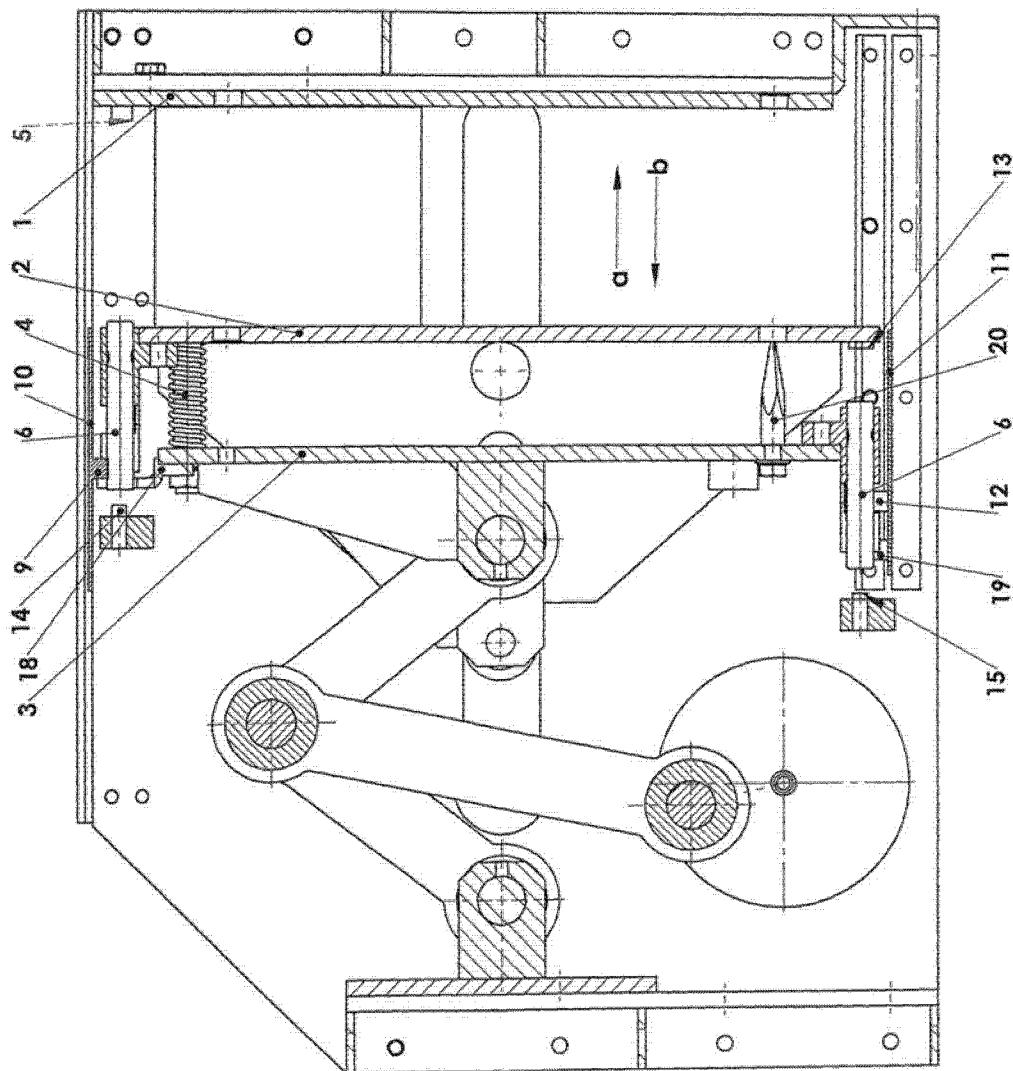


Fig. 1

RO 127387 B1

(51) Int.Cl.

B30B 9/32 (2006.01).

B30B 9/30 (2006.01).

B29B 17/00 (2006.01)

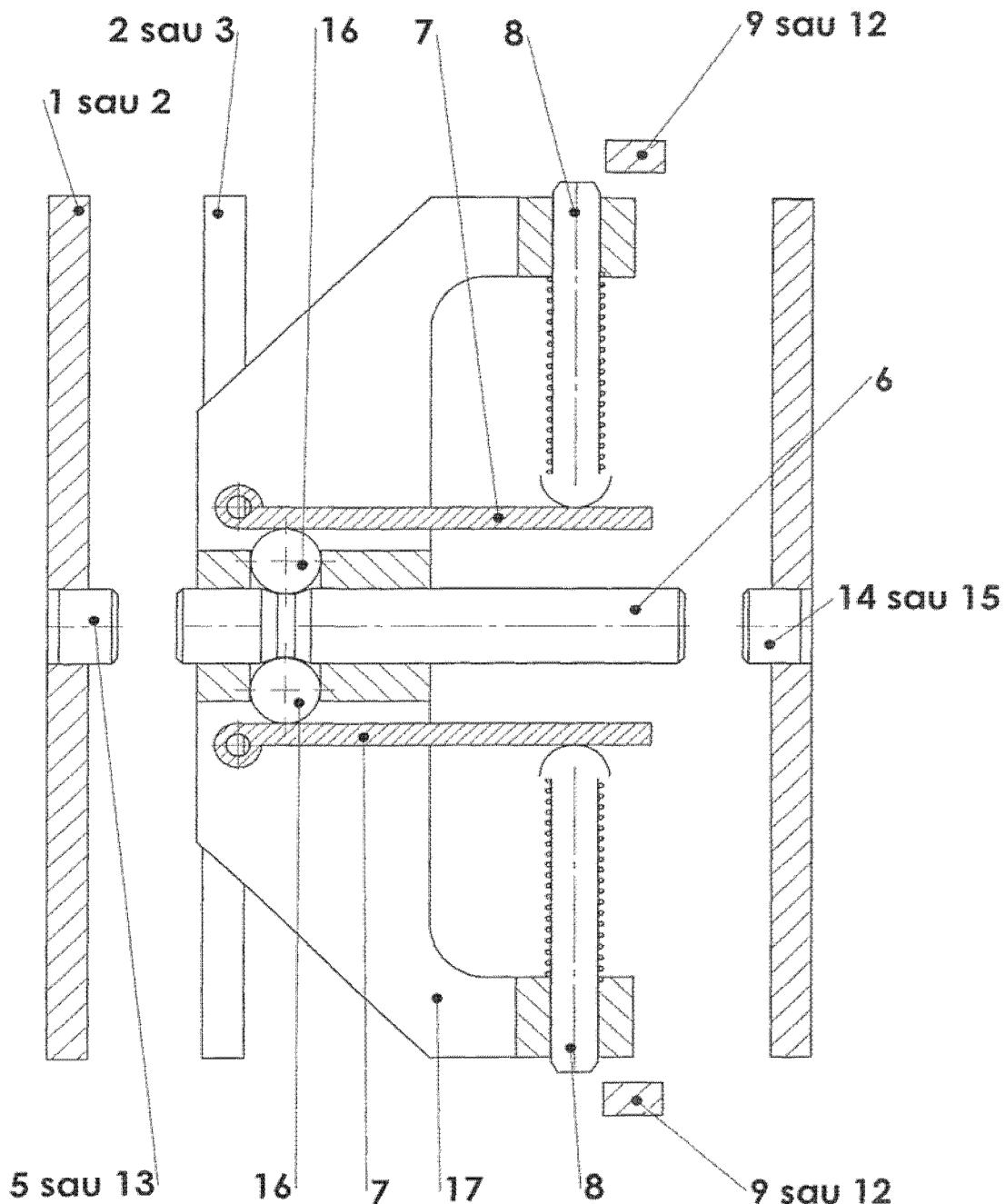


Fig. 2

(51) Int.Cl.

B30B 9/32 (2006.01).

B30B 9/30 (2006.01).

B29B 17/00 (2006.01)

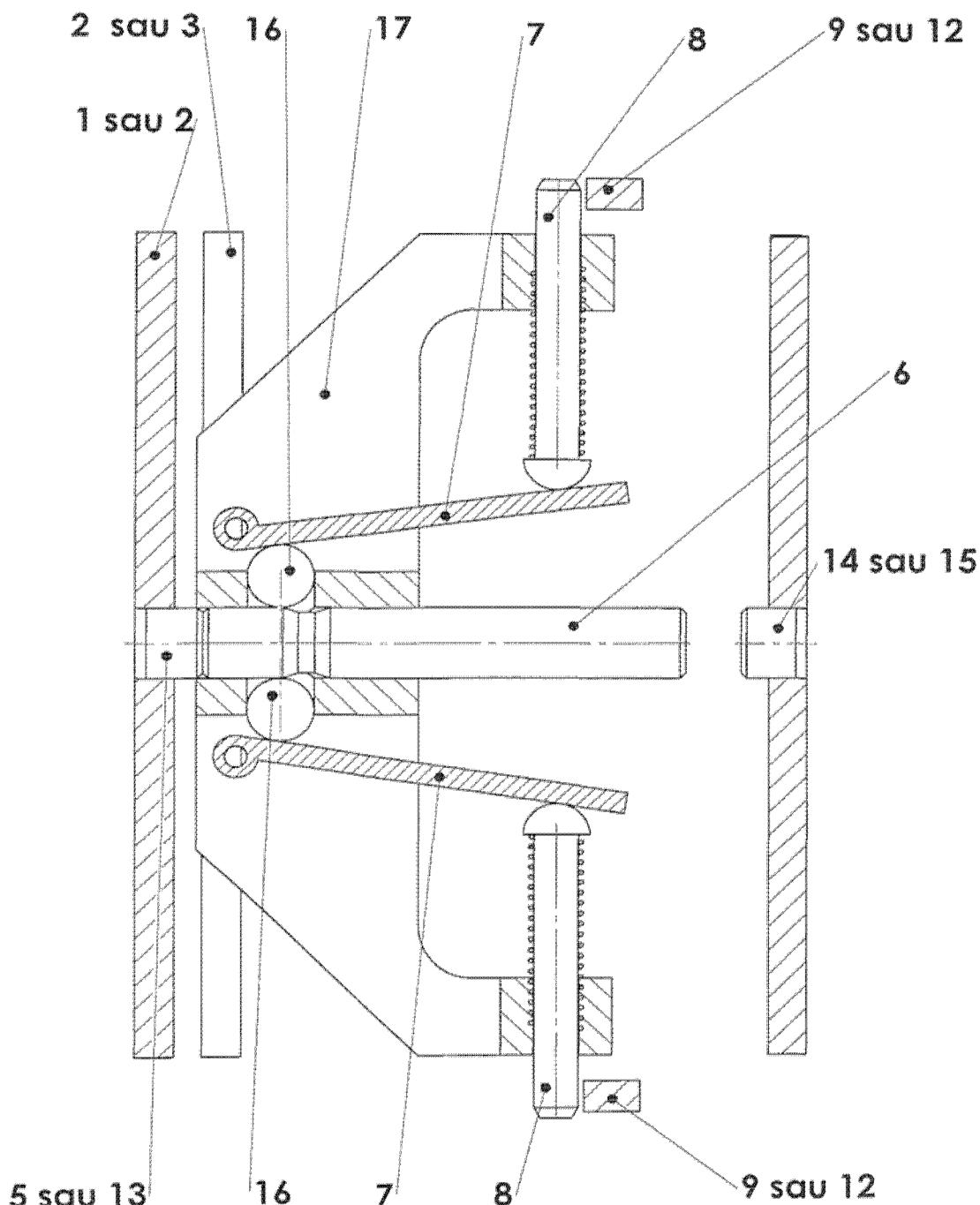


Fig. 3



Editare și tehnoredactare computerizată - OSIM
Tipărit la: Oficiul de Stat pentru Invenții și Mărci
sub comanda nr. 871/2013