



(11) RO 125193 B1

(51) Int.Cl.  
H02N 2/00 (2006.01)

(12)

## BREVET DE INVENȚIE

(21) Nr. cerere: **a 2008 01015**

(22) Data de depozit: **23.12.2008**

(45) Data publicării mențiunii acordării brevetului: **28.01.2011** BOPI nr. **1/2011**

(41) Data publicării cererii:  
**29.01.2010** BOPI nr. **1/2010**

(73) Titular:  
• UNIVERSITATEA "ȘTEFAN CEL MARE"  
DIN SUCEAVA, STR. UNIVERSITĂȚII,  
NR. 13, SUCEAVA, SV, RO

(72) Inventatori:  
• CERNOMAZU DOREL, STR. RAHOVEI,  
NR. 3, BL. 3, SC. J, AP. 325, ROMAN, NT,  
RO;  
• MANDICI LEON,  
STR. PROF. LECA MORARIU, NR. 6, BL. D,  
SC. B, AP. 19, SUCEAVA, SV, RO;  
• PRISACARIU ILIE, STR. LUCEAFĂRULUI,  
NR. 12, BL. E58, SC. B, AP. 14, SUCEAVA,  
SV, RO;  
• UNGUREANU CONSTANTIN,  
STR. OITUZ, NR. 30, BL. 49, SC. A, ET. 5,  
AP. 36, SUCEAVA, SV, RO;  
• JEDER MIHAELA, STR. NICOLAE IORGA,  
NR. 7, BL. 16D, SC. A, AP. 17, SUCEAVA,  
SV, RO;

• SOREA NICOLAE, STR. BUSUIOCULUI,  
NR. 40, TÂRGU-NEAMȚ, NT, RO;  
• BUZDUGA CORNELIU, STR. PUTNEI,  
NR. 520, VICOVU DE SUS, SV, RO;  
• OLARIU ELENA-DANIELA,  
STR. PRIVIGHETORII, NR. 18, BL. 40,  
SC. A, AP. 14, SUCEAVA, SV, RO;  
• POIENAR NICULINA, STR. STĂȚIUNII,  
NR. 1, BL. E1, SC. B, ET. 3, AP. 12,  
SUCEAVA, SV, RO;  
• BACIU IULIAN, SAT BURSUC-VALE,  
COMUNA LESPEZI, IS, RO;  
• CUJBĂ TIBERIU-OCTAVIAN,  
STR. CIPRIAN PORUMBESCU, NR. 1,  
BL. 1, SC. C, AP. 3, SUCEAVA, SV, RO

(56) Documente din stadiul tehnicii:  
IGNAT M., POPOVICI V., *AN ANALYSIS OF  
THE PIEZOELECTRIC MICROMOTOR  
WITH THE PLANAR DISK STATOR.*  
*IN PROCEEDINGS OF THE 7<sup>TH</sup>  
INTERNATIONAL POWER ELECTRONICS  
AND MOTION CONTROL CONFERENCE,  
BUDAPEST, HUNGARY, 2-4 SEPTEMBER,  
1996, VOL. 2, PP. 479-483*

(54) **MICROMOTOR PIEZOELECTRIC**

Examinator: ing. ENEA FLORICA



Orice persoană are dreptul să formuleze în scris și motivat,  
la OSIM, o cerere de revocare a brevetului de invenție, în  
termen de 6 luni de la publicarea mențiunii hotărârii de  
acordare a acesteia

RO 125193 B1

1 Inventia se referă la un micromotor piezoelectric prevăzut cu două rotoare, cu  
2 posibilitatea reglării vitezei de rotație, realizat cu ajutorul unui element piezoelectric în formă  
3 de disc.

4 În scopul realizării unui micromotor piezoelectric, este cunoscută o soluție (Ignat, M.,  
5 Popovici V., *An analysis of the piezoelectric micromotor with the planar disk stator. In*  
6 *proceedings of the 7<sup>th</sup> International Power Electronics and Motion Control Conference,*  
7 *Budapest-Hungary, 2-4 September, 1996, vol. 2, pp. 479-483*) constând dintr-un vibrator  
8 format dintr-o membrană metalică circulară și un disc piezoelectric, lipit pe una dintre fețe,  
9 care acționează, prin fricțiune, asupra unui rotor în formă de disc, într-un mod asemănător  
10 celui întâlnit la sistemul de antrenare cu roată cu clichet. Micromotorul realizat după soluția  
11 descrisă are următoarele dezavantaje:

- 12 - are un singur rotor;
- 13 - posibilitățile pentru reglarea vitezei sunt limitate.

14 Problema tehnică pe care urmărește să o rezolve inventia este posibilitatea reglării  
15 vitezei simultan, în mod continuu și în limite largi, pentru un număr de două rotoare.

16 Micromotorul piezoelectric, conform invenției, înlătură dezavantajele arătate prin  
17 aceea că este alcătuit dintr-un vibrator piezoelectric în formă de disc, montat în poziție  
18 verticală, care acționează, prin fricțiune, asupra a două rotoare, dispuse în jurul lui și fixate,  
19 fiecare, pe câte un arbore orizontal, reglajul vitezei de rotație fiind posibil prin modificarea  
20 poziției statorului pe direcție radială, printr-un sistem de ghidaj.

21 Soluția conform invenției prezintă următoarele avantaje:

- 22 - este simplă și ușor de realizat practic;
- 23 - oferă posibilitatea reglării vitezei simultan, în mod continuu și în limite largi, pentru  
24 un număr de două rotoare.

25 Se dă în continuare un exemplu de realizare a invenției cu figura, ce reprezintă o  
26 vedere de sus a micromotorului piezoelectric cu două rotoare.

27 Micromotorul piezoelectric, conform invenției, este constituit, în principal, dintr-un  
28 stator alcătuit dintr-o membrană elastică circulară 1, din alamă, pe care este lipit, pe una  
29 dintre fețe, un disc piezoelectric 2, care, prin intermediul unei piese de strângere  
30 (nereprezentată pe desen), este fixat pe un suport 3.

31 Ansamblul descris antrenează două rotoare 7 și 7', situate, fiecare, pe câte un ax  
32 orizontal 8, respectiv, 8', pretensionate prin intermediul unor arcuri 9 și 9', și poate fi deplasat  
33 pe direcție radială, prin intermediul unui sistem de ghidare, realizat dintr-o piesă suport 5,  
34 care alunecă pe o tijă de ghidare 4 și care piesă suport este deplasată printr-un șurub de  
35 acționare 6.

36 Reglajul continuu al vitezei de rotație se obține prin deplasarea statorului vibrator pe  
37 suprafața frontală a rotorrelor 7, în direcție radială. Alimentarea statorului se realizează prin  
38 intermediul unor conductoare 10 și 10', de la un generator de semnal 11.

39 Micromotorul conform invenției poate fi reproducă, cu aceleași caracteristici și  
40 performanțe, ori de câte ori este necesar, fapt ce constituie un argument în vederea  
41 respectării criteriului de aplicabilitate industrială.

# RO 125193 B1

## Revendicări

1	
3	1. Micromotor piezoelectric, realizat pe baza unui vibrator piezoelectric discoid, caracterizat prin aceea că vibratorul piezoelectric acționează simultan asupra a două rotoare (7) și (7') fixate pe câte un ax (8, respectiv, 8'), aflate unul în prelungirea celuilalt, și care sunt dispuse de o parte și de alta a vibratorului discoid menționat anterior.
5	
7	2. Micromotor conform revendicării 1, caracterizat prin aceea că modificarea vitezei de rotație se realizează deplasând vibratorul discoid pe suprafața celor două rotoare menținute în contact cu vibratorul prin niște resoarte (9 și 9'), modificarea vitezei de rotație obținându-se deplasând vibratorul în direcție radială, prin intermediul unei piese de sprijin (5) care alunecă pe o tijă de ghidaj (4), sub acțiunea unui șurub de antrenare (6).
9	
11	

